

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Modelo N°		Etapas	Relación ⁽¹⁾	APK 090 APCK 090	APK 110 APCK 110	APK 140 APCK 140	APK 200 APCK 200	APK 255 APCK 255	APK 285 APCK 285
Par nominal de salida T _{2N}	Nm	2	4	75	510	845	1.728	2.805	5.545
			5,5	105	440	745	1.665	2.590	4.700
			8	150	525	845	1.584	2.610	5.680
			11	210	455	765	1.710	2.655	4.800
Par máximo de salida T _{2NOT}	Nm	2	4~11	2 veces el par nominal de salida T _{2N}					
Par de aceleración máxima T _{2B}	Nm	2	4~11	1,5 veces el par nominal de salida T _{2N}					
Par en vacío ⁽²⁾	Nm	2	4~11	2,5	5,8	12	25	48	95
Juego angular ⁽³⁾	arcmin	2	4~11	≤ 2					
Rigidez torsional	Nm/arcmin	2	4~11	27	56	112	389	642	1.275
Velocidad nominal de entrada n _{1N}	rpm	2	4~11	3.600	3.000	2.300	1.800	1.500	1.100
Velocidad máxima de entrada n _{1B}	rpm	2	4~11	6.000	5.500	4.500	3.500	3.000	2.200
Carga axial máxima F _{2a} ⁽⁴⁾	N	2	4~11	2.220	4.070	8.530	17.000	26.900	39.200
Par de vuelco máximo M _{2K} ⁽⁴⁾	Nm	2	4~11	280	480	1.310	3.530	5.920	9.230
Vida útil ⁽⁵⁾	hr	2	4~11	20.000					
Temperatura de trabajo	°C	2	4~11	-10°C ~ 90°C					
Grado de protección		2	4~11	IP67					
Lubricación		2	4~11	Grasa sintética					
Posición de montaje		2	4~11	Cualquier dirección					
Rumorosidad ⁽³⁾	dB(A)	2	4~11	≤ 68	≤ 68	≤ 70	≤ 70	≤ 72	≤ 74
Rendimiento η	%	2	4~11	≥ 95%					

(1) Relación (i= N_{entrada} / N_{salida}).

(2) Estos valores son para reductores con relación 11 (2 etapas), sin carga a 3.000 rpm.

(3) Juego angular medido al 2% del par nominal de salida T_{2N}.

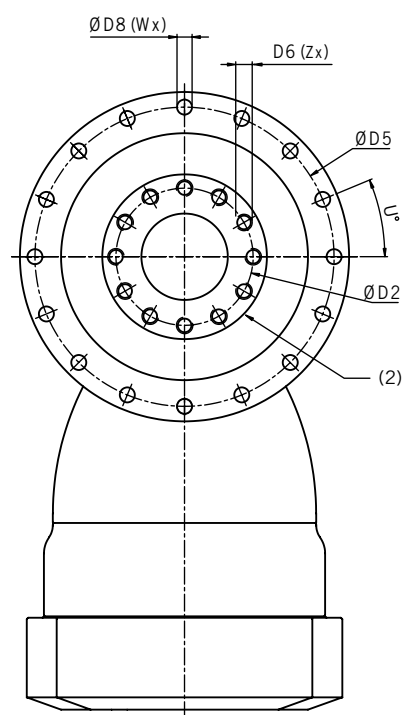
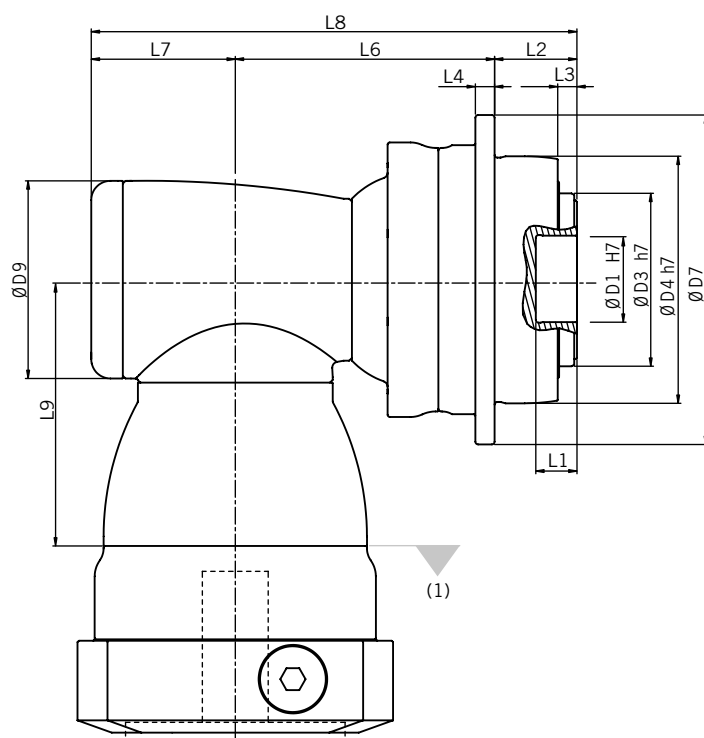
(4) Aplicado al centro de la brida Sistema Curvic con salida a 100 rpm.

(5) No recomendado para servicio continuo.

INERCIA

Modelo N°		APK/APCK 090	APK/APCK 110	APK/APCK 140	APK/APCK 200	APK/APCK 255	APK/APCK 285
Ø eje entrada (C3)		2 et.	2 et.	2 et.	2 et.	2 et.	2 et.
11	kg·cm ²	0,41	-	-	-	-	-
14		0,41	-	-	-	-	-
19		1,61	1,61	-	-	-	-
24		3,9	4,01	5,61	-	-	-
28		-	5,53	5,61	-	-	-
32		-	7,57	8,11	-	-	-
35		-	14,95	15,32	15,32	-	-
38		-	17,58	17,72	17,72	-	-
42		-	-	22,95	22,95	23,74	-
48		-	-	52,74	52,74	53,49	55,14
55		-	-	-	-	87,34	89,59
60		-	-	-	-	-	113,06

APK SERIES (2 etapas, relación 4~11) - DIMENSIONES

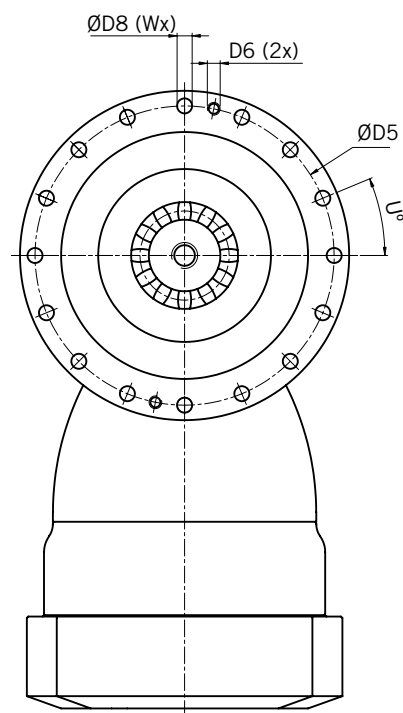
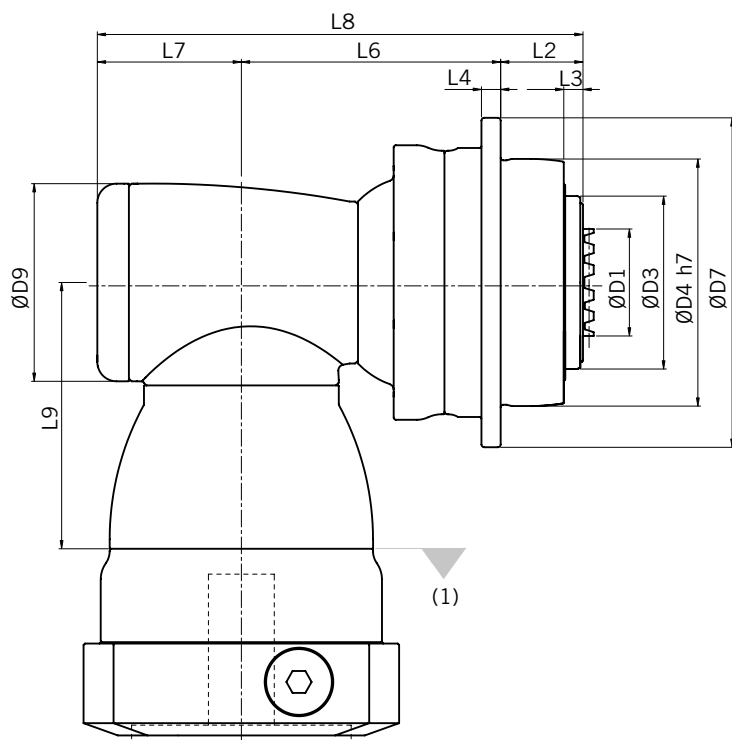


Medida	APK 090	APK 110	APK 140	APK 200	APK 255	APK 285
D1 H7	31,5	40	50	80	100	100
D2	50	63	80	125	140	160
D3 h7	63	80	100	160	180	200
D4 h7	90	110	140	200	255	285
D5	109	135	168	233	280	310
D6 × Paso × Prof.	M6 × 1P × 11	M8 × 1,25P × 12	M8 × 1,25P × 15	M10 × 1,5P × 20	M16 × 2P × 25	M24 × 3P × 37
D7	120	147	180	249.5	302	332
D8	5,5	5,5	6,6	9	13,5	13,5
D9	92	116	156	156	195	240
L1	15	15	15	16	16	16
L2	30	29	38	50	66	75
L3	7	7	7,5	8,5	13,5	16,5
L4	7	8	10	12	18	20
L6	100,5	124,5	175,5	185	199	265,5
L7	61,5	76	97,5	97,5	105,5	141
L8	192	229,5	311	332,5	370,5	481,5
L9	113,5	147,5	196,5	196,5	229	260
X (°)	30	30	22,5	22,5	24	26
Y (°)	30	30	22,5	22,5	24	26
Z	12	12	16	16	12	12
U (°)	22,5	22,5	15	15	11,25	11,25
W	16	16	24	24	32	32

(1) Las dimensiones están relacionadas con la interfaz del motor.

(2) Datos de brida de acoplamiento al eje en pág. 5.

APCK SERIES (2 etapas, relación 4~11) - DIMENSIONES



Medida	APCK 090	APCK 110	APCK 140	APCK 200	APCK 255	APCK 285
D1	36	46	60	80	90	120
D3	63	80	100	160	180	200
D4 h7	90	110	140	200	255	285
D5	109	135	168	233	280	310
D6	-	-	-	-	M12	M12
D7	120	147	180	249,5	302	332
D8	5,5	5,5	6,6	9	13,5	13,5
D9	92	116	156	156	195	240
L2	32,5	31,5	40,5	52,5	68,5	77,5
L3	9,5	9,5	10	11	16	19
L4	7	8	10	12	18	20
L6	100,5	124,5	175,5	185	199	265,5
L7	61,5	76	97,5	97,5	105,5	141
L8	194,5	213,8	277	342,5	375	458
L9	113,5	147,5	196,5	196,5	229	260
U (°)	22,5	22,5	15	15	11,25	11,25
W	16	16	24	24	32	32

(1) Las dimensiones están relacionadas con la interfaz del motor.