

Modelo N°		Etapas	Relación(1)	Tipo	PD 053	PD 064	PD 090	PD 110
					PDR 053	PDR 064	PDR 090	PDR 110
Par nominal de salida T _{2N}	Nm	1	3	Todos	16	42	110	217
			4		16	42	113	223
			5		15	40	118	220
			7		12	35	96	198
			10		10	27	68	155
		2	12		16	42	110	217
			15		15	40	109	213
			16		16	42	116	228
			20		16	42	116	230
			25		15	40	123	228
			30		15	40	108	212
			35		12	35	100	206
			40		16	43	117	232
			50		15	40	123	228
			70		12	35	100	206
			100		10	27	70	162
Par máximo de salida T _{2NOT}	Nm	1 - 2	3~100	Todos	3 veces el par nominal de salida T _{2N}			
Par de aceleración máxima T _{2B}	Nm	1 - 2	3~100	Todos	T _{2B} = 60% de T _{2NOT}			
Par en vacío ⁽⁴⁾	Nm	1	3~10	PD	0,05	0,1	0,4	0,8
				PDR	0,1	0,15	0,45	0,85
		2	15~100	PD	0,05	0,1	0,3	0,4
				PDR	0,1	0,15	0,35	0,45
Juego angular ⁽²⁾	arcmin	1	3~10	PD	≤ 8	≤ 7	≤ 6	≤ 6
				PDR	≤ 12	≤ 11	≤ 10	≤ 10
		2	15~100	PD	≤ 10	≤ 9	≤ 8	≤ 8
				PDR	≤ 14	≤ 13	≤ 12	≤ 12
Rigidez torsional	Nm/arcmin	1 - 2	3~100	Todos	1,2	3	10,8	16,2
Velocidad nominal de entrada n _{1n}	rpm	1 - 2	3~100	Todos	4.500	4.000	3.600	3.600
Velocidad máxima de entrada n _{1B}	rpm	1 - 2	3~100	Todos	8.000	6.000	6.000	4.800
Carga radial máxima F _{2rB} ⁽³⁾	N	1 - 2	3~100	Todos	1.045	880	1.615	3.675
Carga axial máxima F _{2aB} ⁽³⁾	N	1 - 2	3~100	Todos	523	440	808	1.838
Momento de vuelco M _{2K}	Nm	1 - 2	3~100	Todos	22	17	44	140
Vida útil ⁽⁵⁾	hr	1 - 2	3~100	Todos	20.000			
Temperatura de trabajo	°C	1 - 2	3~100	Todos	0 °C ~ +90 °C			
Grado de protección IP		1 - 2	3~100	Todos	IP65			
Lubricación		1 - 2	3~100	Todos	Grasa sintética de lubricación			
Posición de montaje		1 - 2	3~100	Todos	Cualquier dirección			
Rumorosidad ⁽⁴⁾	dB	1 - 2	3~100	PD	≤60	≤62	≤64	≤68
				PDR	≤70	≤72	≤74	≤75
Máximo momento de torsión en la brida de entrada Mb del reductor ⁽⁶⁾	Nm	1 - 2	3~100	PD	7	16	31	56
				PDR	4	9	16	25
Rendimiento	%	1	3~10	PD	≥97%			
				PDR	≥93%			
		2	15~100	PD	≥94%			
				PDR	≥90%			

(1) Relación de reducción ($i = N_{in} / N_{out}$).

(2) Juego angular medido al 2% del par nominal de salida (T_{2N}).

(3) Aplicado al centro del eje de salida a 100 rpm.

(4) Valores medidos en reductores con relación de reducción=10 (1 etapa) y relación de reducción=100 (2 etapa), a 3.000 rpm.

(5) Para trabajo en ciclo continuo la vida útil es menor de 10.000 horas.

(6) Peso motor máximo* (kg). = $\frac{0,1 \times M_b}{\text{Long. motor (m)}}$

*con peso del motor distribuido simétricamente

*con montaje horizontal y estacionario

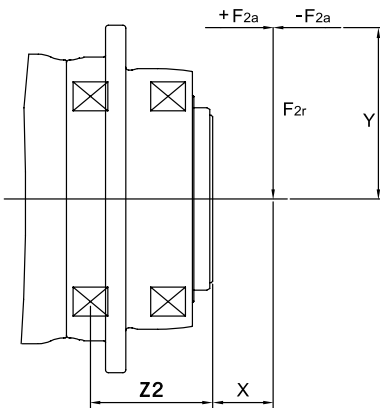
PD / PDR SERIES. MOMENTO DE INERCIA

Modelo n°.		PD 053		PD 064		PD 090		PD 110	
$\phi^{(A)}$ (C3)		1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas
8	kg/cm ²	0,10	0,10	0,12	0,10	-	-	-	-
11		0,16	0,16	0,19	0,16	-	-	-	-
14		0,20	0,20	0,22	0,20	0,36	0,24	-	-
19		-	-	1,53	1,51	1,70	1,58	2,20	1,73
24		-	-	-	-	2,24	2,12	2,74	2,27
28		-	-	-	-	2,68	2,55	3,17	2,70
32		-	-	-	-	-	-	7,77	7,30
35		-	-	-	-	-	-	10,80	10,30
38		-	-	-	-	-	-	14,00	13,50
42		-	-	-	-	-	-	-	-

Modelo n°.		PDR 053		PDR 064		PDR 090		PDR 110	
$\phi^{(A)}$ (C3)		1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas
8	kg/cm ²	0,18	0,18	0,36	0,36	-	-	-	-
11		0,20	0,20	0,39	0,39	-	-	-	-
14		0,24	0,24	0,43	0,43	1,87	1,87	-	-
19		-	-	1,24	1,24	2,67	2,67	6,80	6,80
24		-	-	-	-	2,97	2,97	7,10	7,10
28		-	-	-	-	3,47	3,47	7,59	7,59
32		-	-	-	-	-	-	10,56	10,56
35		-	-	-	-	-	-	11,97	11,97
38		-	-	-	-	-	-	13,95	13,95
42		-	-	-	-	-	-	-	-

(A) ϕ = Diámetro eje de entrada.

PD / PDR SERIES. PAR DE VUELCO MÁXIMO M_{2K}

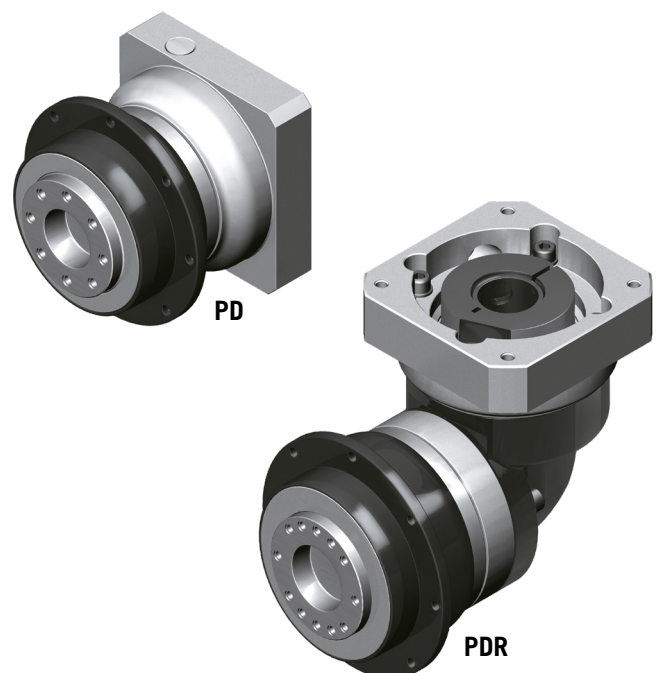


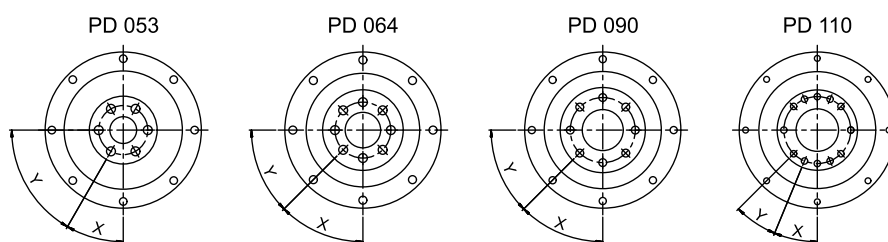
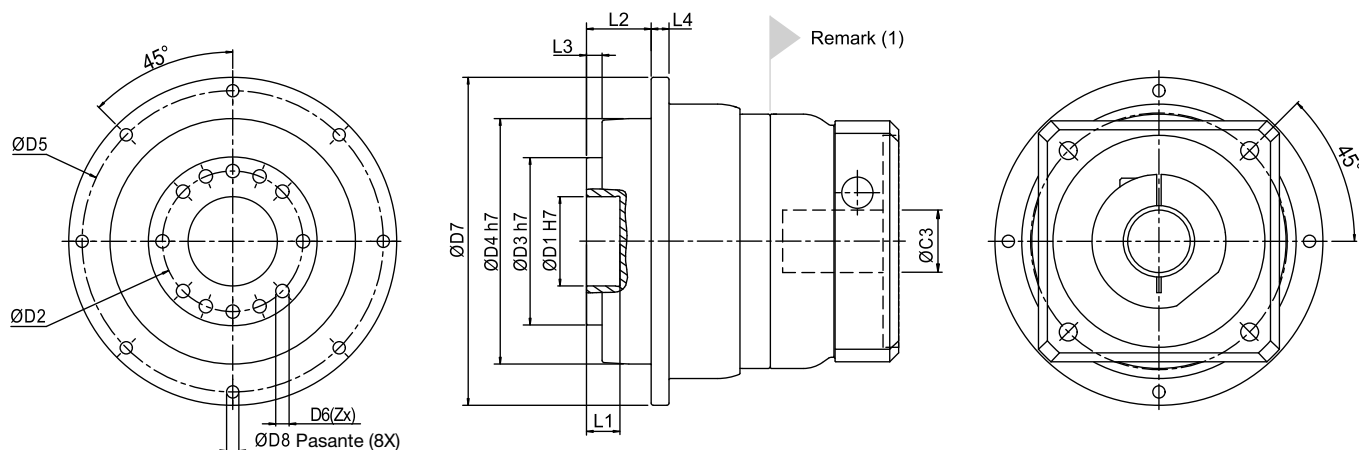
PAR DE VUELCO MÁXIMO M_{2K}

$$M_{2K} = \frac{F_{2a} \times Y + F_{2r} \times (X + Z2)}{1000}$$

M_{2K} : (Nm)
 F_{2a}, F_{2r} : (N)
 $X, Y, Z2$: (mm)

PD / PDR	053	064	090	110
Z2 (mm)	23,8	21,5	30,1	42,1





Dimensión		PD 053		PD 064		PD 090		PD 110	
		1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas	1 etapa	2 etapas
D1	H7	12		20		31,5		40	
D2		22		31,5		50		63	
D3	h7	28		40		63		75	
D4	h7	53		64		90		110	
D5		64		79		109		135	
D6		M4x0,7Px8L		M5xX0,8Px8L		M6x1Px13,5L		M6x1Px13,5L	
D7		70		88		120		147	
D8		3,4		4,5		5,5		5,5	
L1		4		8		15		15	
L2		14,5		19,5		30		29	
L3		3		4		7		7	
L4		5		5		7		8	
X	en grado	30°		45°		45°		22,5°	
Y	en grado	60°		45°		45°		22,5°	
Z		6		8		8		12	

(1) Dimensiones según motor.