

11. DSC-PO-M

11.1 DIMENSIONES DSC-PO-M

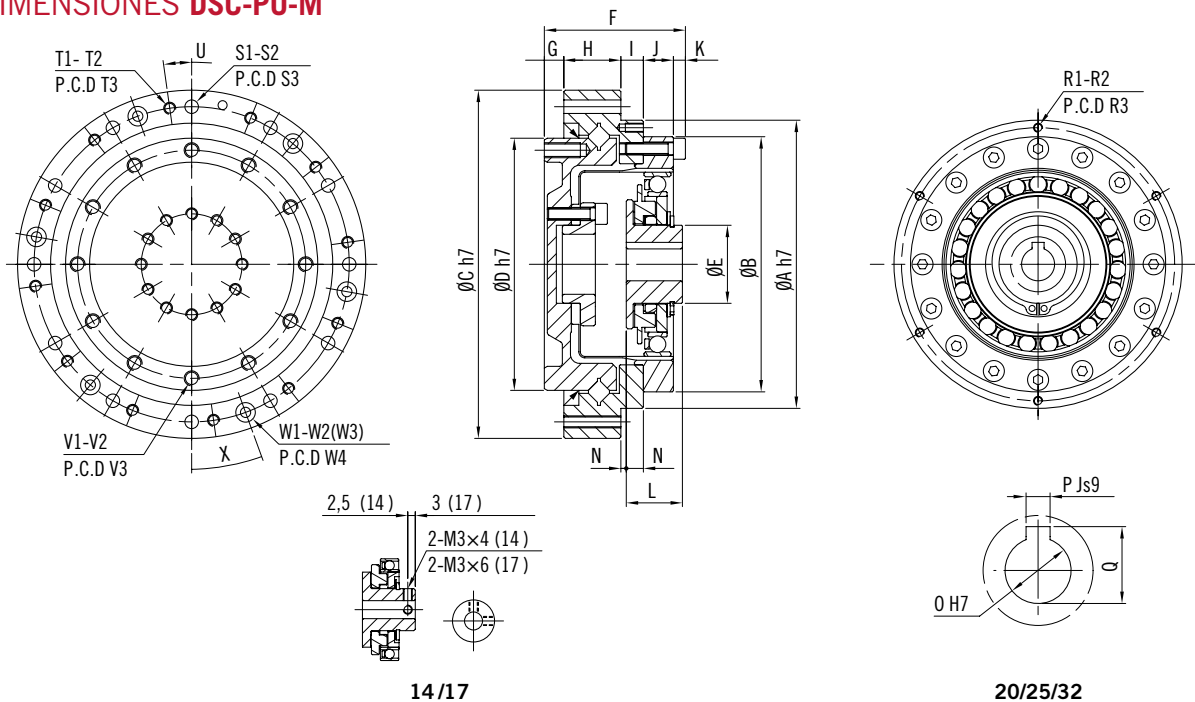


Tabla 11.1 DIMENSIONES DSC-PO-M

	Unidad	Modelo/talla				
		14	17	20	25	32
ØA h7	mm	60	72	82	96	125
ØB	mm	50 ^{+0,01} _{-0,015}	60 ^{+0,01} _{-0,02}	70 ^{+0,01} _{-0,02}	85 ^{+0,01} _{-0,025}	110 ^{+0,01} _{-0,025}
ØC h7	mm	78	88	98	116	148
ØD h7	mm	49	59	69	84	110
ØE	mm	14	18	21	26	26
F	mm	30	34	40	47	59
G	mm	5,0	5,0	5,7	6,5	6,5
H	mm	12,0	13,5	17,2	19,0	24,0
I	mm	4,0	6,0	6,6	7,5	9,5
J	mm	6,0	6,5	7,5	10,0	14,0
K	mm	3	3	3 ⁺⁰ _{-0,1}	4	5
L	mm	17,6 ⁺⁰ _{-0,1}	19,5 ⁺⁰ _{-0,1}	20,1	20,2 ⁰ _{-0,1}	22,0 ⁰ _{-0,1}
M (brida tipo A)	mm	6,6 ^{+0,4} ₀	7,0 ^{+0,45} ₀	8,1 ^{+0,5} ₀	7,2 ^{+0,5} ₀	6,0 ^{+0,55} ₀
N (brida tipo B)	mm	2,6 ^{+0,4} ₀	1,0 ^{+0,45} ₀	1,5 ^{+0,5} ₀	0,3 ⁰ _{-0,5}	3,5 ⁰ _{-0,55}
ØO H7	mm	6	8	9	11	14
P Js9	mm	-	-	3	4	5
Q	mm	-	-	10,4 ^{+0,1} ₀	12,8 ^{+0,1} ₀	16,3 ^{+0,1} ₀
R1	mm	6	6	6	6	6
R2	mm	M2,5x4DP	M3x6DP	M3x6DP	M3x6DP	M4x8DP
R3 (P.C.D)	mm	55	66	76	91	118
S1	mm	8	12	12	12	12
ØS2	mm	3,4	3,4	3,4	4,5	5,5
S3 (P.C.D)	mm	68	80	89	105	135
T1	mm	8	12	12	12	12
T2	mm	M3x7,8DP	M3	M3	M4	M4
T3 (P.C.D)	mm	68	80	89	105	135
U	°	15	10	10	8	10
V1	mm	12	12	12	12	12

.../...

11. DSC-PO-M

.../...

Tabla 11.1 **DIMENSIONES DSC-PO-M**

	Unidad	Modelo/talla				
		14	17	20	25	32
V2	mm	M3×6DP	M4×8DP	M4×8DP	M5×10DP	M6×10DP
V3 (P.C.D)	mm	43	52	62	76	96
W1	mm	4	6	6	6	6
W2	mm	Ø5,5×3DP	Ø5,5×3DP	Ø5,5×3DP	Ø6,5×3,4DP	Ø8×4,4DP
ØW3	mm	2,9	2,9	2,9	3,4	4,5
W4 (P.C.D)	mm	68	78	88	105	135
X	°	30	20	20	20	20
Momento de inercia	×10 ⁻⁴ kgm ²	0,033	0,079	0,193	0,413	1,690
Peso	kg	0,54	0,79	1,30	1,95	3,90

11.2 DISEÑO DSC-PO-M

11.1.1 DATOS TÉCNICOS

Tabla 11.2 **ESPECIFICACIONES DE LOS RODAMIENTOS DE RODILLOS CRUZADOS**

Modelo/talla	Diámetro círculo central de los rodillos	Desplazamiento	Capacidades de carga básicas		Par de apriete permitido	Momento de rigidez
	Dpw m	R m	Carga dinámica C _{dyn} kN	Carga estática C ₀ kN		
14	0,0465	0,014	8,25	11,4	73	7,9
17	0,0590	0,014	10,70	14,8	114	13,7
20	0,0700	0,016	21,00	27,0	172	24,0
25	0,0880	0,018	21,80	35,8	254	39,2
32	0,1140	0,020	34,50	59,0	578	120,3

Tabla 11.3 **PRECISIÓN DE LA TRANSMISIÓN ANGULAR**

Relación de reducción		Modelo/talla				
		14	17	20	25	32
50 - 160	×10 ⁻⁴ rad	4,4	4,4	2,9	2,9	2,9

Tabla 11.4 **PÉRDIDA POR HISTÉRESIS**

Relación de reducción		Modelo/talla				
		14	17	20	25	32
50	×10 ⁻⁴ rad	5,8	5,8	5,8	5,8	5,8
80 - 160	×10 ⁻⁴ rad	2,9	2,9	2,9	2,9	2,9

Tabla 11.5 **PAR DE ARRANQUE**

Relación de reducción		Modelo/talla				
		14	17	20	25	32
50		4,1	6,1	7,8	15,0	31
80		2,8	4,0	4,9	9,2	19
100		2,5	3,4	4,3	8,0	18
120		-	3,1	3,8	7,3	15
160		-	-	3,3	6,3	14

Unidad: cNm

Nota: Los valores de esta tabla varían en función de las condiciones de trabajo y son sólo de referencia. El límite superior son un +20% los mostrados.

11. DSC-PO-M

11.2 DISEÑO DSC-PO-M

Tabla 11.6 **PAR DE ARRANQUE INVERSO**

Relación de reducción	Modelo/talla				
	14	17	20	25	32
50	1,6	3,0	4,7	9,0	18
80	1,6	3,0	4,8	9,1	19
100	1,8	3,3	5,1	9,8	20
120	-	3,5	5,5	11,0	22
160	-	-	6,4	13,0	26

Unidad: cNm

Nota: Los valores de esta tabla varían en función de las condiciones de trabajo y son sólo de referencia. El límite superior son un +20% los mostrados.

Tabla 11.7 **RIGIDEZ A LA TORSIÓN**

Relación de reducción			Modelo/talla				
			14	17	20	25	32
T1		Nm	2,0	3,9	7,0	14,0	29,0
T2		Nm	6,9	12,0	25,0	48,0	108,0
50	K ₁	×10 ⁴ Nm/rad	0,34	0,81	1,30	2,50	5,40
	K ₂	×10 ⁴ Nm/rad	0,47	1,10	1,80	3,40	7,80
	K ₃	×10 ⁴ Nm/rad	0,57	1,30	2,30	4,40	9,80
	Θ ₁	×10 ⁻⁴ rad	5,8	4,9	5,2	5,5	5,5
	Θ ₂	×10 ⁻⁴ rad	16,0	12,0	15,4	15,7	15,7
80 - 160	K ₁	×10 ⁴ Nm/rad	0,47	1,00	1,60	3,10	6,70
	K ₂	×10 ⁴ Nm/rad	0,61	1,40	2,50	5,00	11,00
	K ₃	×10 ⁴ Nm/rad	0,71	1,60	2,90	5,70	12,00
	Θ ₁	×10 ⁻⁴ rad	4,1	3,9	4,4	4,4	4,4
	Θ ₂	×10 ⁻⁴ rad	12,0	9,7	11,3	11,1	11,6

Los valores son sólo de referencia. El límite inferior es un -20 % los mostrados en la tabla.