

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

SERIE GTF. ACTUADOR PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

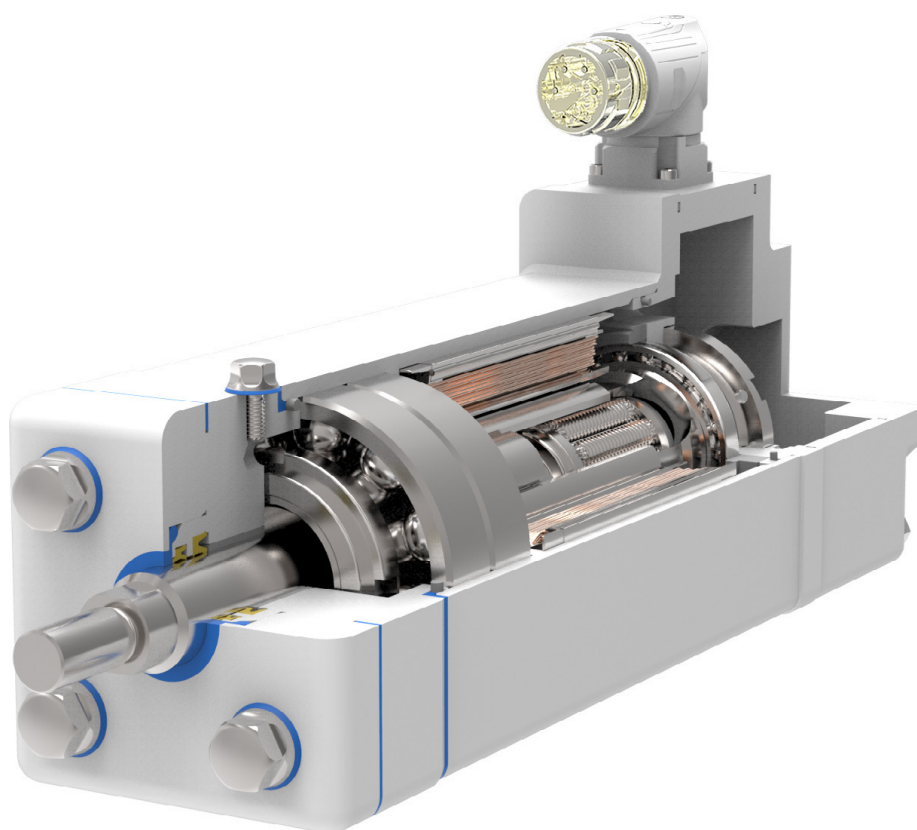
DESCRIPCIÓN

La serie GTF amplía la gama de actuadores lineales GTX de alta fuerza de Exlar a aplicaciones que requieren máquinas higiénicas en sistemas de automatización de la industria alimentaria, envasado y productos farmacéuticos.

La serie GTF ofrece soluciones flexibles combinadas con características de bajo mantenimiento y fiabilidad comprobada. El actuador de grado alimentario GTF refleja el rendimiento de los actuadores Exlar GTX estándar de Curtiss-Wright e incorpora características que facilitan que las máquinas obtengan certificaciones higiénicas como USDA, 3-A, BISSC, EHEDG y NSF.

BENEFICIOS

- Las superficies lisas y la pintura epoxi blanca aprobada por la FDA reducen el tiempo de limpieza y aseguran la certificación de la máquina.
- Una varilla principal de acero inoxidable proporciona resistencia a la corrosión más cercana a las zonas de contacto con alimentos.
- Las diferentes versiones de montaje frontal y de montaje de horquilla del actuador GTF facilitan el cumplimiento de las pautas de diseño higiénico con diferentes configuraciones de montaje.
- Los materiales de sellado y grasa de grado alimentario eliminan la contaminación de los productos alimentarios.
- Diseñado para cumplir con las pautas 3-A y EHEDG
- Vida útil del actuador larga y robusta gracias a la tecnología de tornillo de rodillo invertido Exlar
- Conexión de uno o dos cables para alimentación y retroalimentación del motor.
- Clasificaciones ambientales estándar IP67 y opcionales IP69K

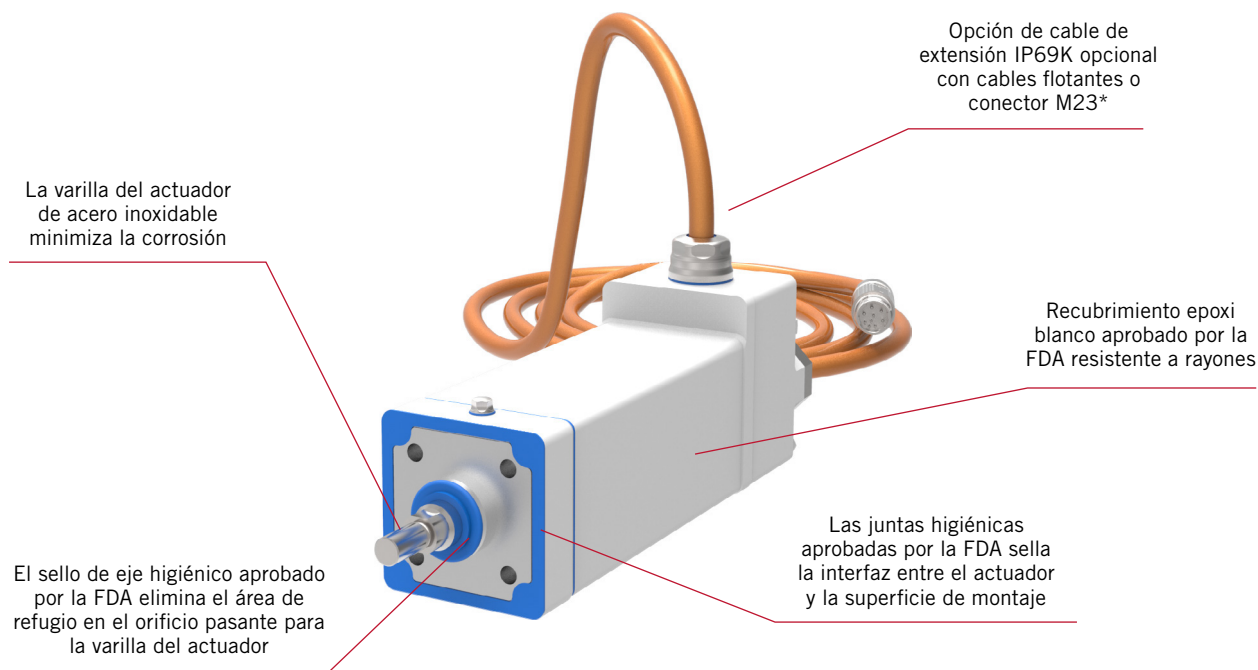


SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

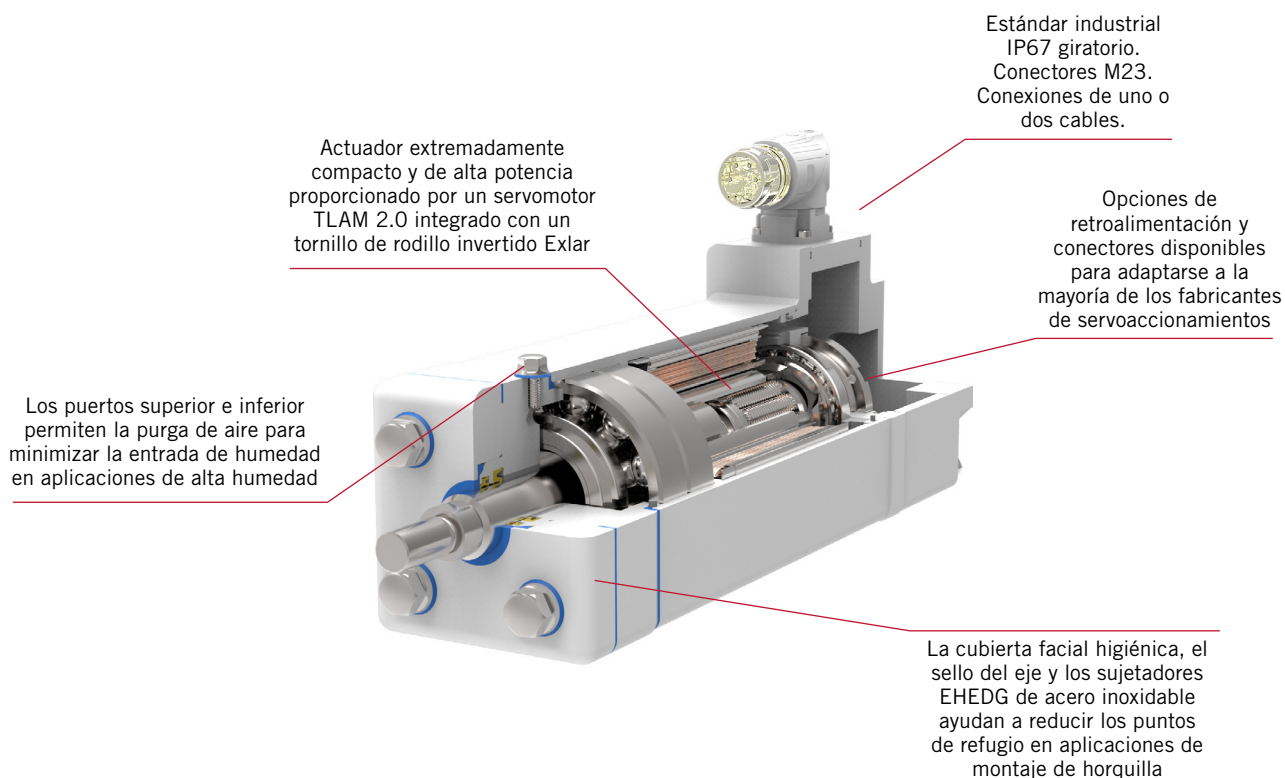
CARACTERÍSTICAS DEL PRODUCTO

CONFIGURACIÓN DE MONTAJE EN LA CARA



*Solo disponible con ciertos tipos de comentarios

CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE HORQUILLA

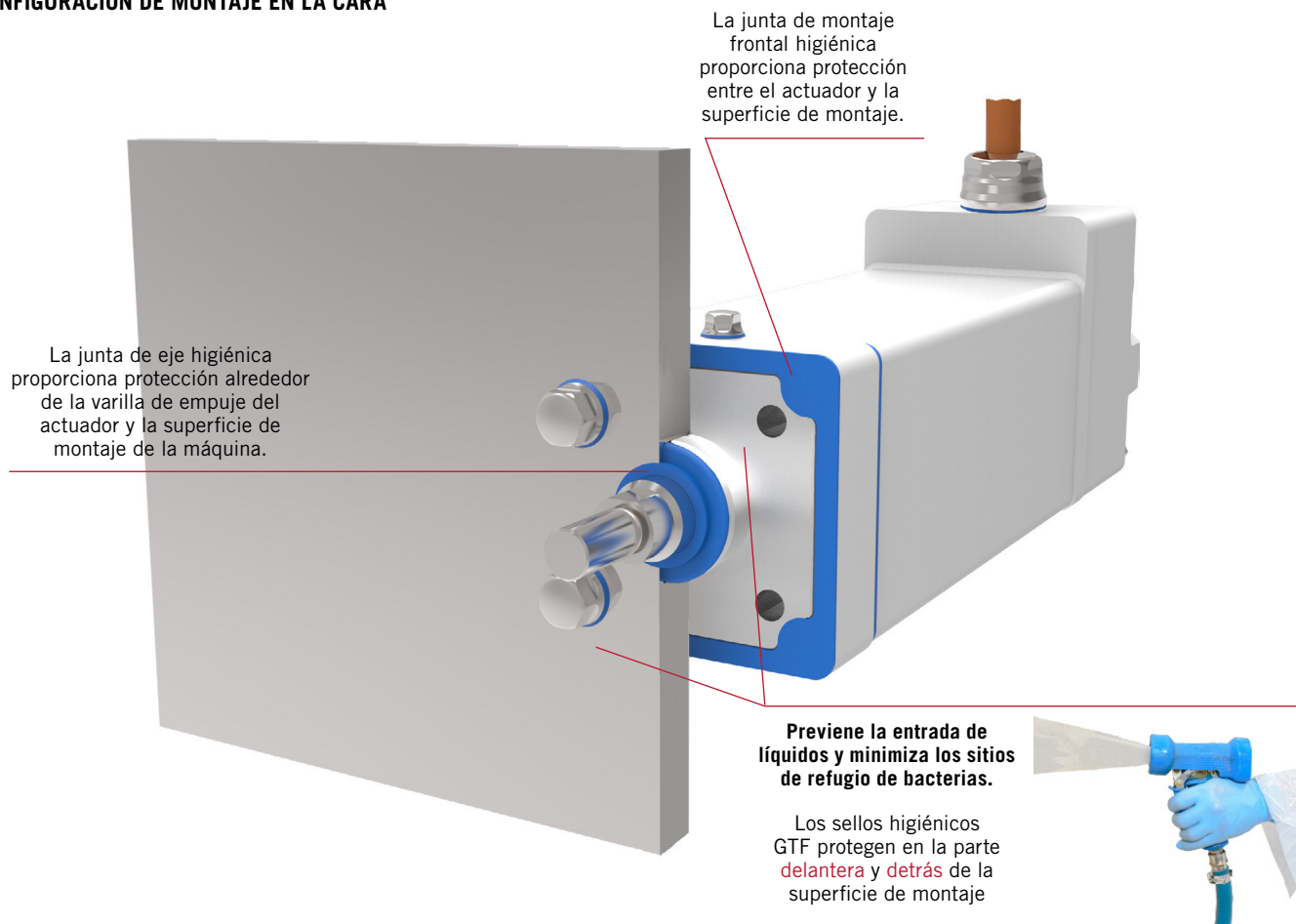


SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

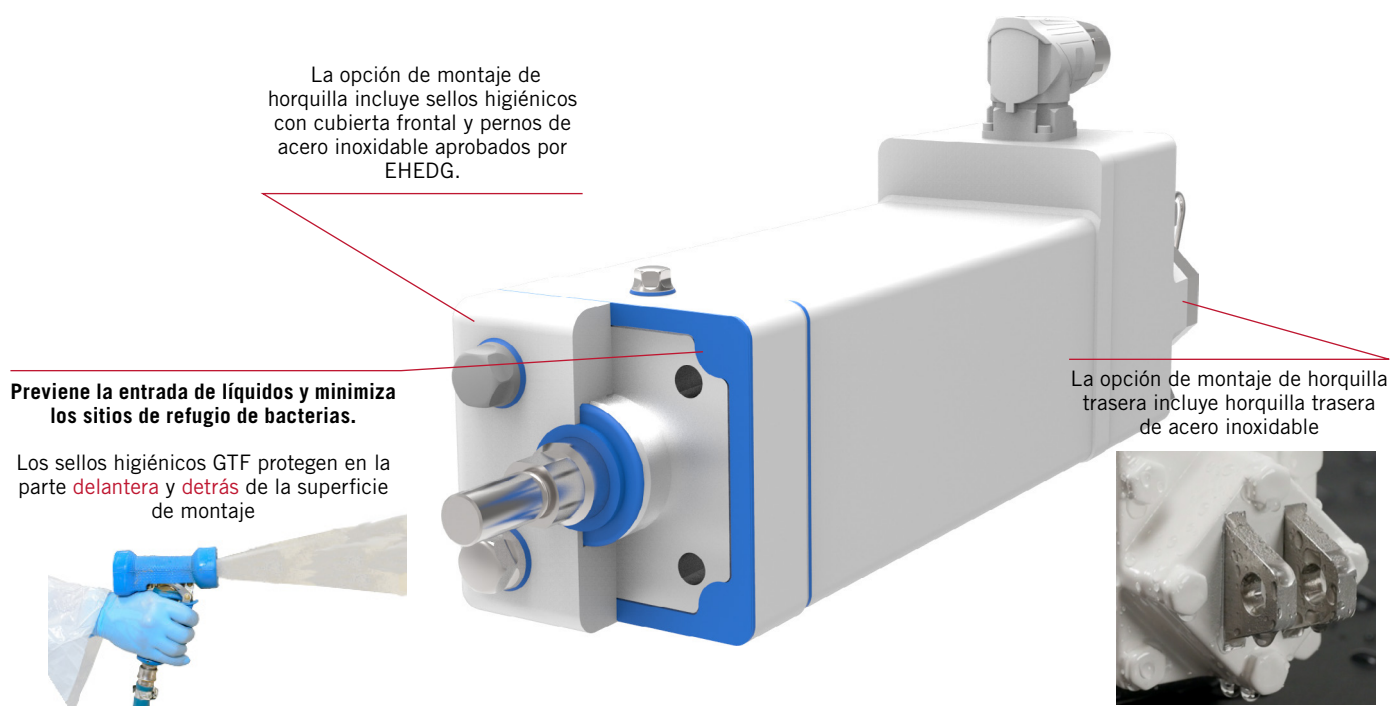
EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

SISTEMA DE SELLADO HIGIÉNICO GTF

CONFIGURACIÓN DE MONTAJE EN LA CARA



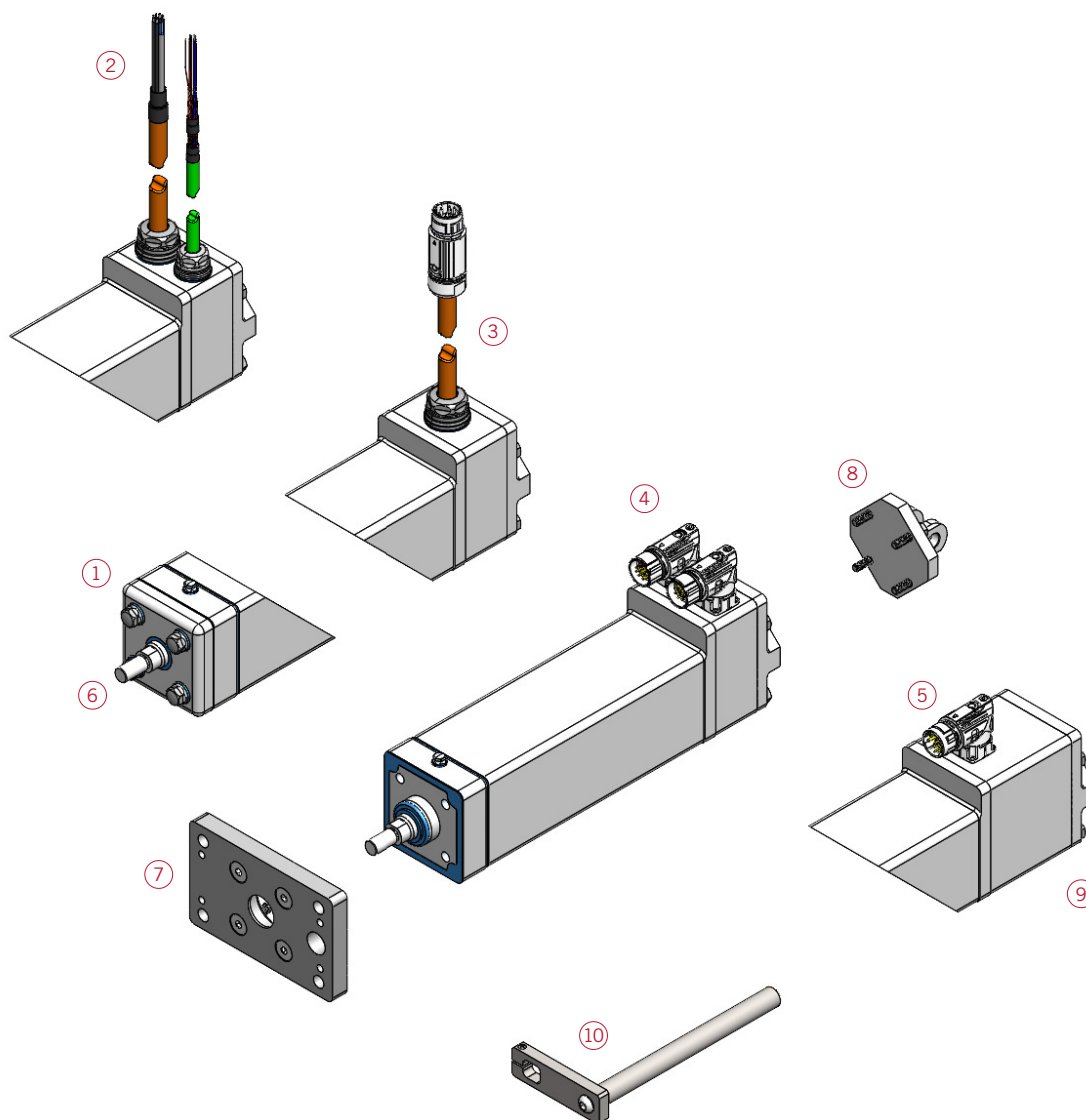
CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE HORQUILLA



SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

OPCIONES DE CONFIGURACIÓN DE GTF



- | | |
|--|---|
| 1 Cubierta facial higiénica con pernos EHEDG (solo con opciones de montaje de horquilla trasera) | 6 Roscas de extremo de varilla macho/hembra métricas/imperiales |
| 2 Cable de extensión IP69K con conductores sueltos | 7 Brida frontal de acero inoxidable métrica/imperial |
| 3 Cable de extensión IP69K con conector M23 | 8 Horquilla trasera de acero inoxidable (solo con opciones de montaje de horquilla trasera) |
| 4 Conectores M23 giratorios IP67 para alimentación y retroalimentación del motor | 9 Freno de retención trasero con apagado automático |
| 5 Conector M23 giratorio IP67 para sistemas de un solo cable | 10 Antirotación de acero inoxidable (solo con brida frontal) |

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

ESPECIFICACIONES GENERALES

Condiciones de funcionamiento y uso		
Precisión:		
Error de avance del tornillo	µm / 300 mm	25
Variación del recorrido del tornillo	µm / 300 mm	30
Juego de tornillos	mm	0,1524
Temperatura ambiente de funcionamiento	°C	0 to 25
Temperatura ambiente elevada de funcionamiento	°C	26 - 65 ¹
Par de fricción (típico)	Tamaño del marco (Nm)	0,12 0,23 0,34
Clasificación ambiental con conectores estándar M23		IP67
Clasificación ambiental con cables de extensión opcionales		IP69K ²

- 1** Se requiere reducción de potencia para cualquier temperatura ambiente dentro del rango de temperatura ambiente de funcionamiento elevada. Consulte la página 15 para obtener el cálculo de reducción de potencia.
- 2** Cuando el eje principal del actuador está estacionario.

Normas y aprobaciones de la agencia		
UL	UL 1004-1	
	UL 1004-6	
CSA		Norma CSA C22.2 NO. 100
CE	EMC	EN 55014-1
		EN 55014-2
	Seguridad	IEC/EN 60034-1
	RoHS	RoHS 2011/65/UE y modificada por la directiva 2015/863

ESPECIFICACIONES DEL MATERIAL

Materiales y acabado	
Conectores de alimentación y retroalimentación giratorios (IP67)	Pintura blanca curada de grado alimentario aprobada por la FDA sobre carcasa de fundición a presión de zinc niquelado
Sujetacables (IP69K)	EN 1.4404 (316L) Acero inoxidable con junta de silicona WMQ
Cable de extensión	Cubierta de PVC
Conectores de cable de extensión	Carcasa de fundición a presión de zinc niquelada
Sellos de eje interior	Poliuretano Parker Resilon®
Sello frontal higiénico	Buna-N 70 aprobado por la FDA
Junta de montaje frontal higiénica	Buna-N 70 aprobado por la FDA
Grasa	JAX PolyGuardTM FG2 o equivalente aprobado por la FDA
Eje principal del actuador	17-4 (H900) Acero inoxidable
Horquilla trasera	Acero inoxidable 303, acabado de 63 micropulgadas
Sujetadores de horquilla traseros	Acero inoxidable 18-8
Sujetadores de placa de cubierta frontal	EHEDG EN1.4404 Acero inoxidable con acabado de 0,8 µm y junta de goma NBR
Sujetadores del puerto de purga	EHEDG EN1.4404 Acero inoxidable con acabado de 0,8 µm y junta de goma NBR
Brida de montaje opcional	Acero inoxidable 304 con acabado de 2 µm y sujetadores de acero inoxidable 188
Brazo antirrotación opcional para brida de montaje	Acero inoxidable 304 con acabado de 2 µm
Buje para brazo antirrotación opcional	Igus iglide® A350 Plástico aprobado por la FDA
Carcasa del actuador	Epoxi blanco curado aprobado por la FDA sobre aluminio 6061-T6 anodizado tipo II
Elementos de fijación de la carcasa del actuador	Epoxi blanco curado aprobado por la FDA sobre acero inoxidable 18-8
Placa de cubierta frontal	Recubrimiento en polvo epoxi aprobado por la FDA sobre aluminio 6061-T6
Etiqueta del producto	Brady B486B o poliéster metalizado equivalente con adhesivo permanente a base de caucho

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

ESPECIFICACIONES MECÁNICAS

GTF060*

	Longitud del trazo (mm)	Paso del tornillo (mm)	Índice de fuerza continua (N)	Velocidad máxima (mm/s)	Índice de fuerza dinámica (N)	Inercia del armazón (kg·m ²)
GTF060-080-01	80	2,54	2.668	318	9.230	0,00007367
GTF060-080-02		5,08	1.900	635	6.850	
GTF060-080-04		10,2	1.006	1.270	5.471	
GTF060-150-01	150	2,54	2.668	318	9.230	0,00008689
GTF060-150-02		5,08	1.900	635	6.850	
GTF060-150-04		10,2	1.006	1.270	5.471	
GTF060-300-01	300	2,54	2.668	318	9.230	0,00011537
GTF060-300-02		5,08	1.900	635	6.850	
GTF060-300-04		10,2	1.006	1.270	5.471	

Están disponibles longitudes de carrera no estándar de 80 a 300 mm en incrementos de 25 mm. Se aplican plazos de entrega más largos.
Clasificación de fuerza continua basada en condiciones ambientales de 25 °C

GTF080*

	Longitud del trazo (mm)	Paso del tornillo (mm)	Índice de fuerza continua (N)	Velocidad máxima (mm/s)	Índice de fuerza dinámica (N)	Inercia del armazón (kg·m ²)
GTF080-100-01	100	2,54	8.365	254	24.535	0,000340
GTF080-100-02		5,08	4.740	508	25.798	
GTF080-100-05		12,7	2.008	1.270	21.795	
GTF080-150-01	150	2,54	8.365	254	24.535	0,000369
GTF080-150-02		5,08	4.740	508	25.798	
GTF080-150-05		12,7	2.008	1.270	21.795	
GTF080-300-01	300	2,54	8.365	254	24.535	0,000455
GTF080-300-02		5,08	4.740	508	25.798	
GTF080-300-05		12,7	2.008	1.270	21.795	
GTF080-450-01	450	2,54	8.365	254	24.535	0,000541
GTF080-450-02		5,08	4.740	508	25.798	
GTF080-450-05		12,7	2.008	1.270	21.795	

Están disponibles longitudes de carrera no estándar de 100 a 450 mm en incrementos de 25 mm. Se aplican plazos de entrega más largos.
Clasificación de fuerza continua basada en condiciones ambientales de 25 °C

GTF100*

	Longitud del trazo (mm)	Paso del tornillo (mm)	Índice de fuerza continua (N)	Velocidad máxima (mm/s)	Índice de fuerza dinámica (N)	Inercia del armazón (kg·m ²)
GTF100-150-01	150	2,54	15.392	191	54.557	0,0014085
GTF100-150-02		5,08	12.098	381	55.972	
GTF100-150-05		12,7	5.444	953	37.141	
GTF100-300-01	300	2,54	15.392	191	54.557	0,0017399
GTF100-300-02		5,08	12.098	381	55.972	
GTF100-300-05		12,7	5.444	953	37.141	

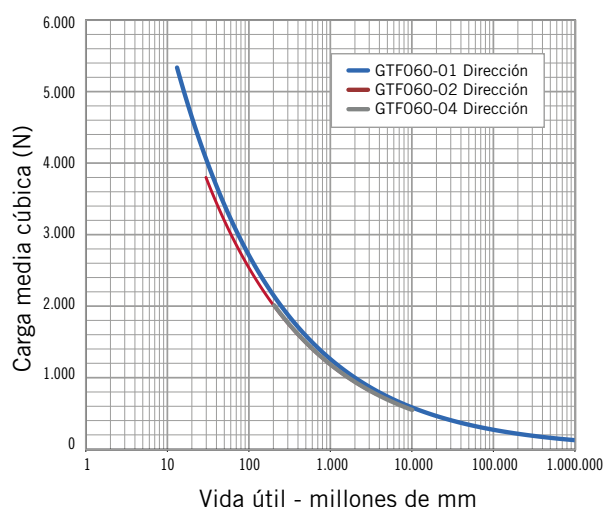
Están disponibles longitudes de carrera no estándar de 100 a 450 mm en incrementos de 25 mm. Se aplican plazos de entrega más largos.
Clasificación de fuerza continua basada en condiciones ambientales de 25 °C

* Velocidades máximas indicadas en voltajes máximos | No exceda el doble de la fuerza nominal continua durante el funcionamiento.

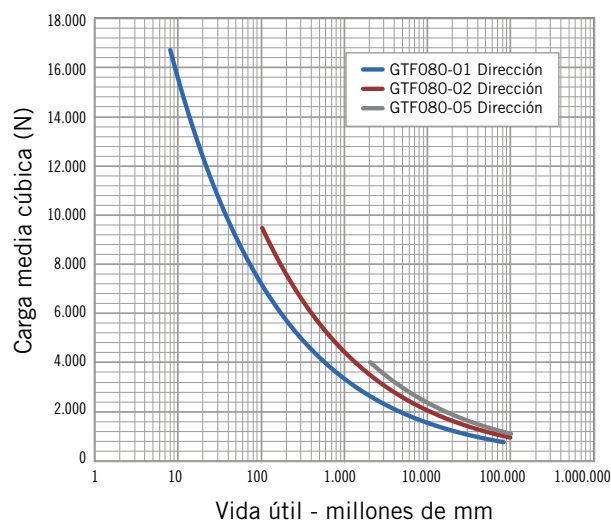
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

VIDA ÚTIL ESTIMADA

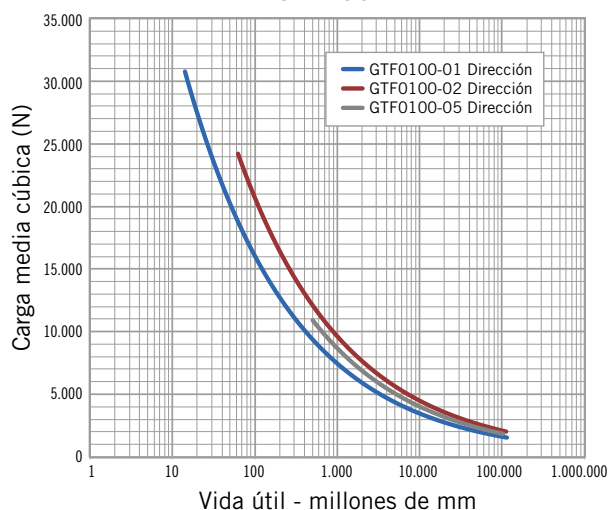
GTF060



GTF080



GTF100



La vida prevista L_{10} de un actuador lineal de husillo de rodillos se expresa como la distancia de recorrido lineal que se prevé que alcance o supere el 90 % de los husillos de rodillos fabricados que se hayan mantenido de forma adecuada. Esto no constituye una garantía y los gráficos deben usarse únicamente con fines de cálculo.

La fórmula que define este valor es:

Vida útil en millones de pulgadas, donde:

C_a = Índice de carga dinámica (lbf)

F_{cml} = Carga media cúbica aplicada (lbf)

ℓ = Paso del husillo de rodillos

$$L_{10} = \left(\frac{C_a}{F_{cml}} \right)^3 \times \ell$$

Si desea más información sobre el cálculo de la vida útil prevista, consulte la *Referencia de la ingeniería* en la página 205.

Supuestos de estimación de la vida útil:

- Se mantiene una calidad y cantidad de lubricación suficientes. Durante toda la vida útil
- Sin topes mecánicos duros (externos o internos) ni cargas de impacto
- Sin cargas laterales externas
- No se aplica a aplicaciones de alta frecuencia y carrera corta como como pruebas de fatiga o aplicaciones de fuerza elevada de carrera corta, como prensado. Si su aplicación requiere una fuerza elevada en una longitud de carrera más corta que la longitud de los rodillos / tuerca, póngase en contacto con nuestra oficina para obtener más detalles sobre el cálculo de la vida útil estimada, o consulte en la página 205, *Referencia de la ingeniería*).

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

ESPECIFICACIONES ELÉCTRICAS

GTF060

Voltaje del motor		4 (AC)		
Tensión máx. de bus		230/460 Vac		
Velocidad @ Tensión de bus	rpm	5.000/7.500		
Cable del actuador	mm	2,54	5,08	7,62
CONMUTACIÓN SINUSOIDAL RMS				
Par de motor continuo	Nm	1,35	1,81	1,81
Índice de corriente continua	A	3,0	4,0	4,0
Índice de corriente de pico	A	6,0	8,0	8,0
Constante de par (Kt) (+/- 10 % @ 25 °C)	Nm/A	0,5		
Constante de voltaje (Ke) (+/- 10 % @ 25 °C)	V/krpm	30,5		
CONMUTACIÓN SINUSOIDAL 0-PEAK				
Par de motor continuo	Nm	1,81		
Índice de corriente continua	A	5,7		
Índice de corriente de pico	A	11,3		
Constante de par (Kt) (+/- 10 % @ 25 °C)	Nm/A	0,35		
Constante de voltaje (Ke) (+/- 10 % @ 25 °C)	V/krpm	43,1		
Configuración polos	Número de polos	8		
Resistencia (L-L)(+/- 5 % @ 25 °C)	Ohms	2,8		
Inductancia (L-L)(+/- 15 %)	mH	13,8		
Constante de tiempo eléctrica	ms	4,9		
Clase de aislamiento		460 Vac máx., 180 °C (clase H)		

Especificaciones sujetas a cambios sin previo aviso.

Datos de prueba derivados utilizando el disipador de calor de aluminio recomendado por NEMA de 10" x 10" x 1/4" a una temperatura ambiente de 25 °C

Bobinado de clase Vac compatible con voltajes de accionamiento de hasta 460 V CA

La velocidad de rotación es aproximadamente proporcional al voltaje de entrada del variador

Pesos GTF060	
Descripción	kg
GTF060-80	3,2
GTF060-100	
GTF060-150	3,7
GTF060-300	4,8
Agregador de freno	0,7
Horquilla trasera de acero inoxidable - Métrica (7)	0,2
Horquilla trasera de acero inoxidable - Imperial (H)	0,3
Brida delantera de acero inoxidable - Métrica (4)	0,63
Brida delantera de acero inoxidable - Imperial (G)	0,65
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 80	0,23
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 100	
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 150	0,31
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 300	0,46

Especificaciones del freno		
Par de retención del freno (mínimo)	Nm	2,5
Voltaje del freno	Vdc	24 (-10%/+6%)
Corriente nominal del freno a 24 V CC	A	0,46
Tiempo de activación/desactivación del freno (típico)	ms	10/25

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

ESPECIFICACIONES ELÉCTRICAS

GTF080

Voltaje del motor		4 (AC)
Tensión máx. de bus		230/460 Vac
Velocidad @ Tensión de bus	rpm	3.000/6.000
CONMUTACIÓN SINUSOIDAL RMS		
Par de motor continuo	Nm	4,51
Índice de corriente continua	A	4,9
Índice de corriente de pico	A	9,9
Constante de par (Kt) (+/- 10 % @ 25 °C)	Nm/A	1,02
Constante de voltaje (Ke) (+/- 10 % @ 25 °C)	V/krpm	61,6
CONMUTACIÓN SINUSOIDAL 0-PEAK		
Par de motor continuo	Nm	4,51
Índice de corriente continua	A	6,6
Índice de corriente de pico	A	13,3
Constante de par (Kt) (+/- 10 % @ 25 °C)	Nm/A	0,72
Constante de voltaje (Ke) (+/- 10 % @ 25 °C)	V/krpm	87,1
Configuración polos	Número de polos	8
Resistencia (L-L)(+/- 5 % @ 25 °C)	Ohms	2,5
Inductancia (L-L)(+/- 15 %)	mH	17,3
Constante de tiempo eléctrica	ms	6,8
Clase de aislamiento	460 Vac máx., 180 °C (clase H)	

Especificaciones sujetas a cambios sin previo aviso.

Datos de prueba derivados utilizando el disipador de calor de aluminio recomendado por NEMA de 10" x 10" x 1/4" a una temperatura ambiente de 25 °C

Bobinado de clase Vac compatible con voltajes de accionamiento de hasta 460 V CA

La velocidad de rotación es aproximadamente proporcional al voltaje de entrada del variador

Pesos GTF080	
Descripción	kg
GTF080-100	6,1
GTF080-150	6,8
GTF080-300	8,6
GTF080-450	10,5
Agregador de freno	1,1
Horquilla trasera de acero inoxidable - Métrica (7)	0,4
Horquilla trasera de acero inoxidable - Imperial (H)	0,8
Brida delantera de acero inoxidable - Métrica (4)	1,33
Brida delantera de acero inoxidable - Imperial (G)	1,39
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 80	0,43
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 150	0,51
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 300	0,75
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 450	0,99

Especificaciones del freno		
Par de retención del freno (mínimo)	Nm	4,5
Voltaje del freno	Vdc	24 (-10%/+6%)
Corriente nominal del freno a 24 V CC	A	0,5
Tiempo de activación/desactivación del freno (típico)	ms	18/35

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

ESPECIFICACIONES ELÉCTRICAS

GTF100

Voltaje del motor		4 (AC)
Tensión máx. de bus		230/460 Vac
Velocidad @ Tensión de bus	rpm	3.000/4.500
CONMUTACIÓN SINUSOIDAL RMS		
Par de motor continuo	Nm	12,23
Índice de corriente continua	A	12,3
Índice de corriente de pico	A	24,7
Constante de par (Kt) (+/- 10 % @ 25 °C)	Nm/A	1,11
Constante de voltaje (Ke) (+/- 10 % @ 25 °C)	V/krpm	67,0
CONMUTACIÓN SINUSOIDAL 0-PEAK		
Par de motor continuo	Nm	12,23
Índice de corriente continua	A	17,4
Índice de corriente de pico	A	34,8
Constante de par (Kt) (+/- 10 % @ 25 °C)	Nm/A	0,78
Constante de voltaje (Ke) (+/- 10 % @ 25 °C)	V/krpm	94,8
Configuración polos	Número de polos	8
Resistencia (L-L)(+/- 5 % @ 25 °C)	Ohms	0,65
Inductancia (L-L)(+/- 15 %)	mH	4,9
Constante de tiempo eléctrica	ms	7,6
Clase de aislamiento		460 Vac máx., 180 °C (clase H)

Especificaciones sujetas a cambios sin previo aviso.

Datos de prueba derivados utilizando el disipador de calor de aluminio recomendado por NEMA de 10" x 10" x 1/4" a una temperatura ambiente de 25 °C

Bobinado de clase Vac compatible con voltajes de accionamiento de hasta 460 V CA

La velocidad de rotación es aproximadamente proporcional al voltaje de entrada del variador

Pesos GTF100	
Descripción	kg
GTF100-150	13,1
GTF100-300	16,0
Agregador de freno	1,2
Horquilla trasera de acero inoxidable - Métrica (7)	0,8
Horquilla trasera de acero inoxidable - Imperial (H)	1,1
Brida delantera de acero inoxidable - Métrica (4)	2,09
Brida delantera de acero inoxidable - Imperial (G)	1,94
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 150	1,36
Conjunto antirrotación de acero inoxidable (A) - 300	1,97

Especificaciones del freno		
Par de retención del freno (mínimo)	Nm	11
Voltaje del freno	Vdc	24 (-10%/+6%)
Corriente nominal del freno a 24 V CC	A	0,75
Tiempo de activación/desactivación del freno (típico)	ms	25/40

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

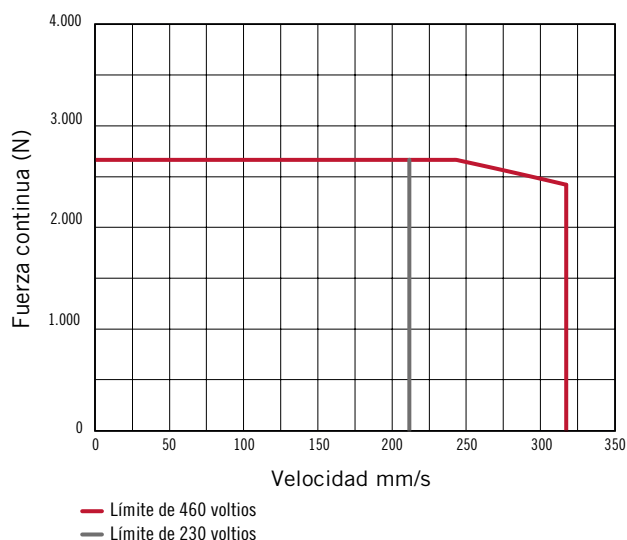
CURVAS DE VELOCIDAD FRENTE A CURVAS DE FUERZA

Estos gráficos representan curvas típicas de velocidad lineal versus fuerza lineal para los actuadores GTF que utilizan amplificadores de motor sin escobillas comunes. La serie GTF es compatible con muchos amplificadores de motor sin escobillas diferentes; cual-

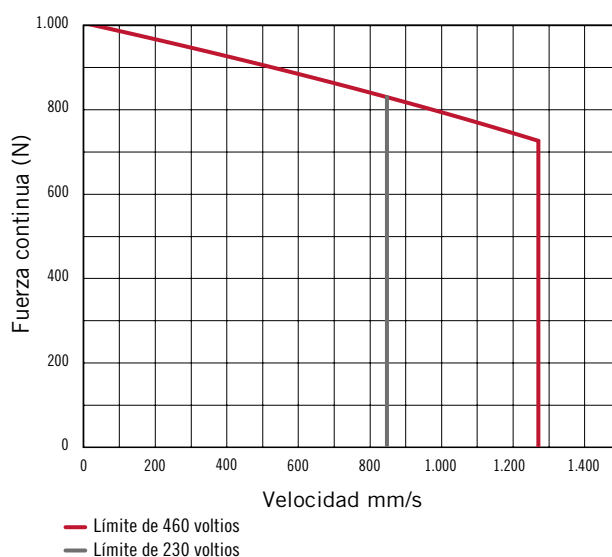
quier diferencia en las clasificaciones de rendimiento de estos amplificadores puede alterar el rendimiento del actuador. Por lo tanto, las curvas a continuación deben usarse solo para estimaciones. (Puede obtener más información contactando con nuestra oficina).

GTX060 - BOBINADO DE TENSIÓN ALTERNA

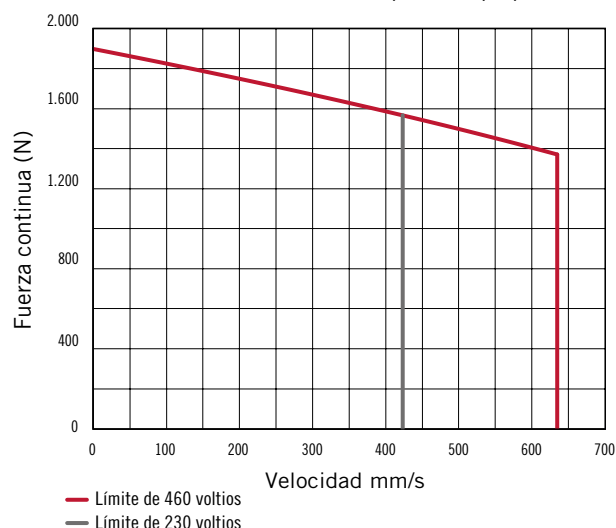
GTF060 - 01 (Paso 2,54 mm, 0,1")



GTF060 - 04 (Paso 10,16 mm, 0,4")



GTF060 - 02 (Paso 5,08 mm, 0,2")



Datos de prueba derivados utilizando el disipador de calor de aluminio recomendado por NEMA de 10" x 10" x 1/4" para GTX080.

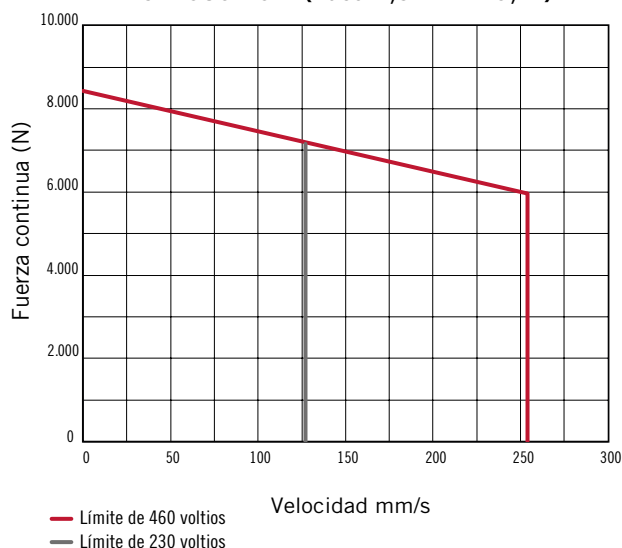
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

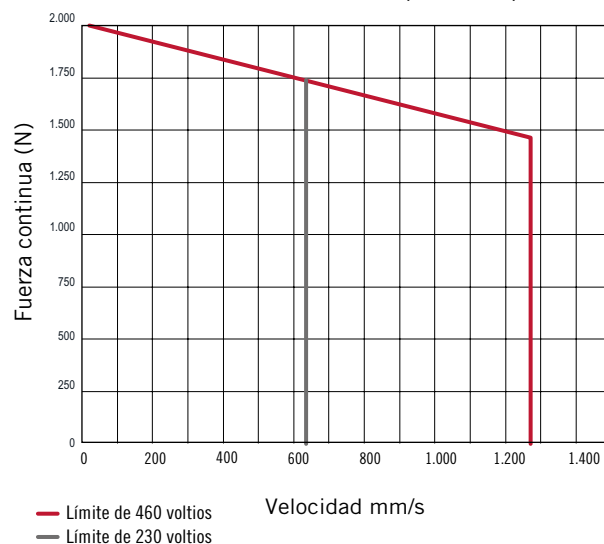
CURVAS DE VELOCIDAD FRENTE A CURVAS DE FUERZA

GTX080 - BOBINADO DE TENSIÓN ALTERNA

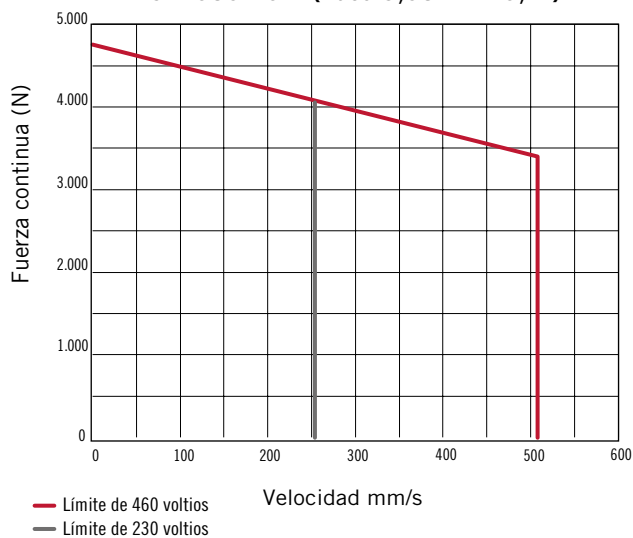
GTF080 - 01 (Paso 2,54 mm. 0,1")



GTF080 - 05 (Paso 12,7 mm. 0,5")



GTF080 - 02 (Paso 5,08 mm. 0,2")



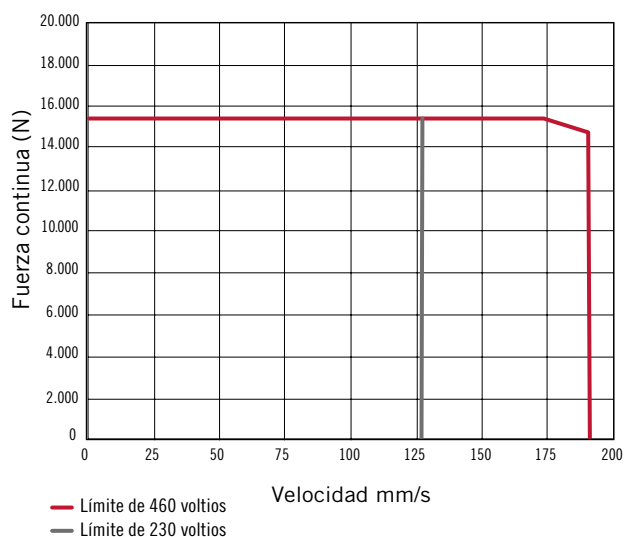
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

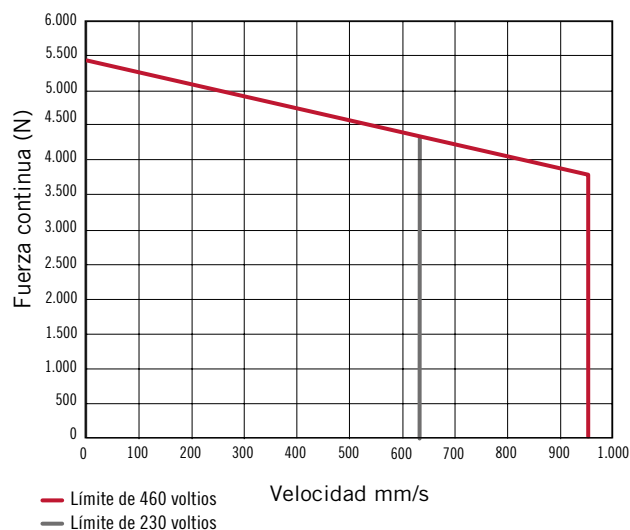
CURVAS DE VELOCIDAD FRENTE A CURVAS DE FUERZA

GTX100 - BOBINADO DE TENSIÓN ALTERNA

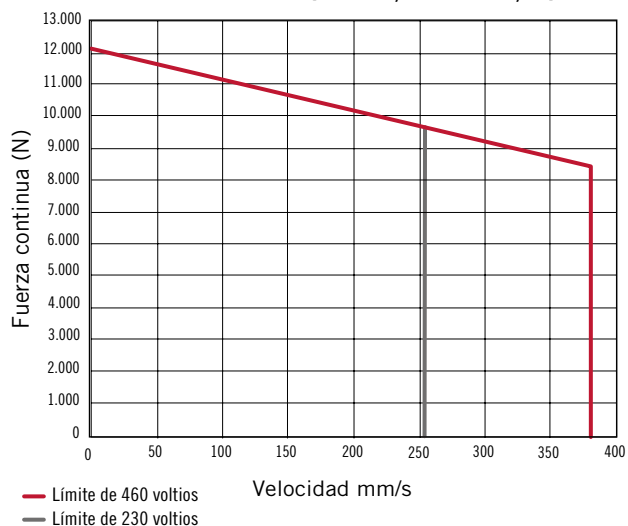
GTF100 - 01 (Paso 2,54 mm. 0,1")



GTF100 - 05 (Paso 12,7 mm. 0,5")



GTF100 - 02 (Paso 5,08 mm. 0,2")



Operación a temperatura ambiente elevada

Las curvas de velocidad/par se basan en condiciones ambientales de 25 °C. Los actuadores pueden funcionar a temperaturas ambiente de hasta 65 °C.

$$\text{Factor de temperatura ambiente elevada (\%)} = 100\% \times \sqrt{\frac{\text{Temp. máx. nominal } (\sim 130\text{ }^{\circ}\text{C}) - \text{Temp. ambiente (en } ^{\circ}\text{C})}{\text{Temp. máx. nominal } (\sim 130\text{ }^{\circ}\text{C}) - \text{Temp. ambiente nominal } (\sim 25\text{ }^{\circ}\text{C})}}$$

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

OPCIONES

BOBINADO DEL MOTOR / VOLTAJE

Los actuadores GTF pueden funcionar en una amplia gama de voltajes (hasta 460 V CA). Consulte las especificaciones mecánicas y eléctricas para conocer el par motor y la fuerza nominal del actuador.

4	460 Vca máx.
---	--------------

FRENO DE RETENCIÓN INTERNO

Esta opción proporciona un freno de retención interno para los actuadores de la serie GTF. El freno es un freno de imán permanente que normalmente está activado. Se debe aplicar energía al freno para desactivarlo.

OPCIONES DEL DISPOSITIVO DE RETROALIMENTACIÓN:

- Resolucionadores
- Codificadores incrementales
- Codificadores absolutos

Los actuadores GTF de Exlar son compatibles con una variedad de plataformas de accionamiento disponibles en la actualidad. Exlar instala, alinea y conecta dispositivos de retroalimentación para imitar el cableado de un motor típico y el cableado que se usa comúnmente con el fabricante de amplificadores indicado (consulte la sección de cableado y alineación para obtener más detalles). Si su cableado y alineación no están en la lista, consulte con nuestra oficina.

OPCIONES DE MONTAJE

Para ayudarle a ahorrar tiempo y costos en máquinas higiénicas, el actuador lineal GTF está diseñado para dos métodos de montaje diferentes: montaje frontal y montaje con horquilla trasera.

La opción de montaje frontal GTF proporciona un medio simple para que los clientes sellen completamente la cara del actuador a una placa de montaje en el sistema de la máquina.

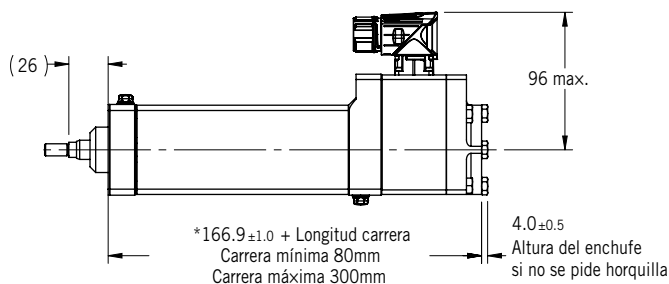
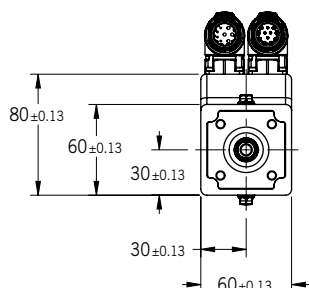
La opción de montaje de horquilla GTF proporciona una placa frontal higiénica y un montaje de horquilla trasero de acero inoxidable.

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR® CURTISS-WRIGHT

DIMENSIONES GTF060

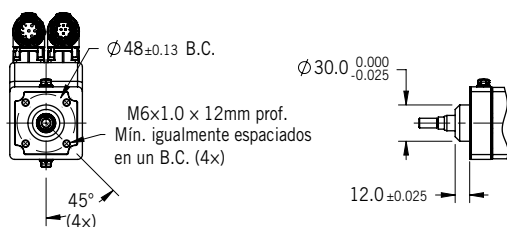
ACTUADOR BASE GTF060



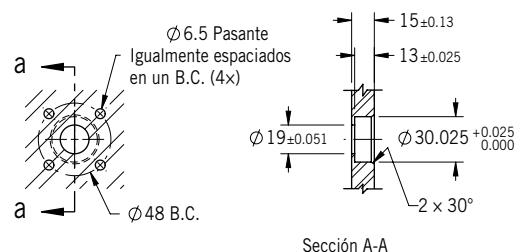
Nota:* Agregue 50 mm a la longitud total si pide un freno.

DIMENSIONES DE LA INTERFAZ DE MONTAJE FRONTAL

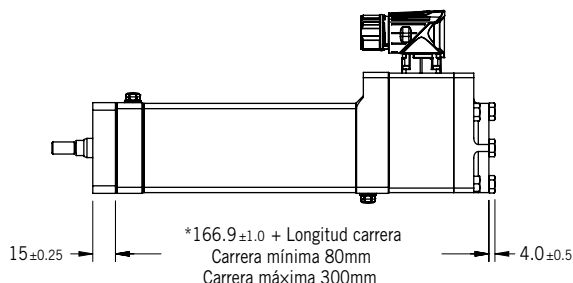
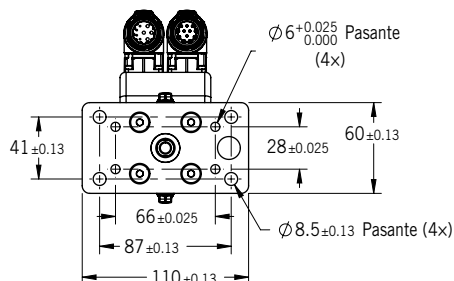
Dimensiones del actuador



Dimensiones de la superficie de montaje del cliente

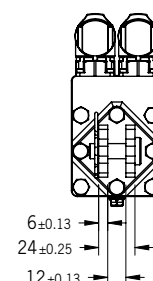
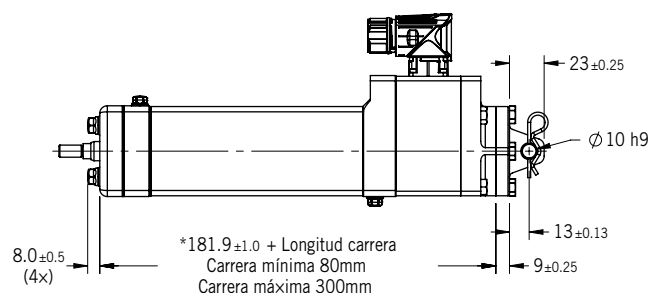
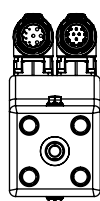


4 (CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE BRIDA DELANTERA)



Nota:* Agregue 50 mm a la longitud total si pide un freno.

7 (CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE HORQUILLA)



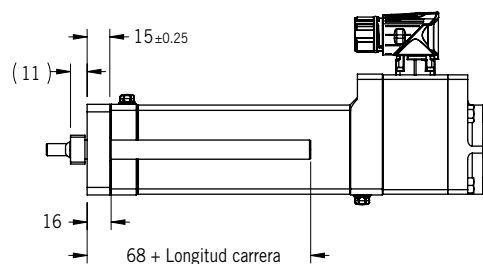
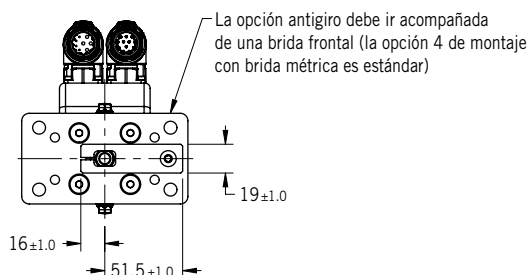
Nota:* Agregue 50 mm a la longitud total si pide un freno. I Se incluye pasador de horquilla Ø10 h9 (acero inoxidable 18-8).

Todas las dimensiones en mm I Los dibujos y modelos de preventa son representativos y están sujetos a cambios.

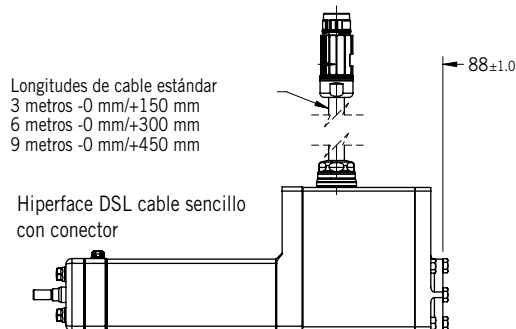
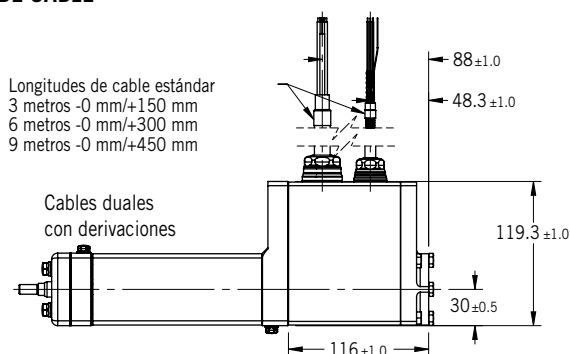
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

DIMENSIONES GTF060

A (OPCIÓN ANTI-ROTACIÓN)

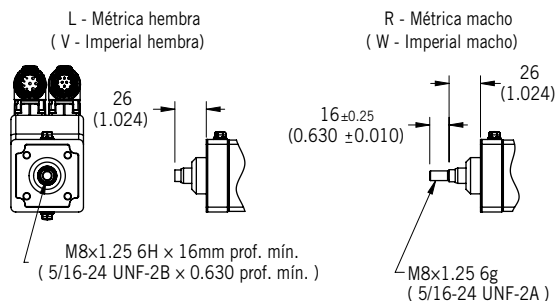


OPCIONES DE CABLE

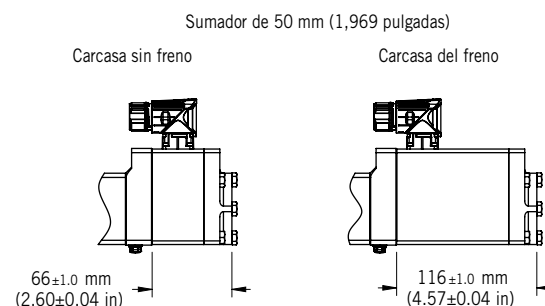


Nota:* Las unidades con y sin freno utilizan la misma carcasa.

TERMINACIONES

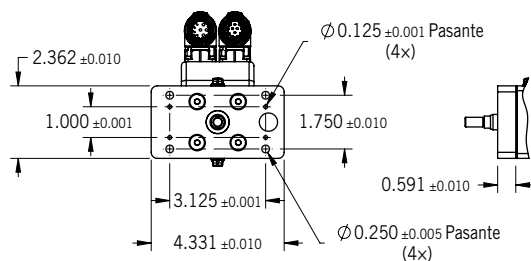


UBICACIÓN DEL FRENO ADICIONAL

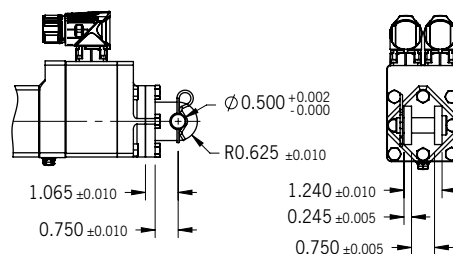


OPCIONES IMPERIALES DEL GTF060 (dimensiones en pulgadas)

G (Brida delantera GSX20)



H (Horquilla trasera GSX20)



Nota: se incluye pasador de horquilla Ø0,499/Ø0,498 (acero inoxidable 17-4).

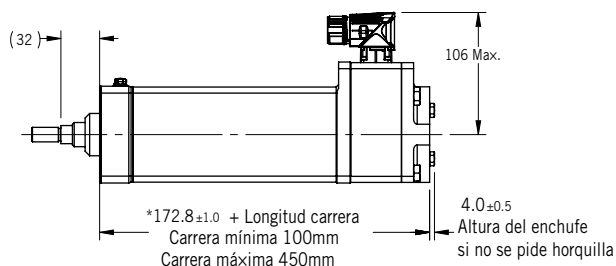
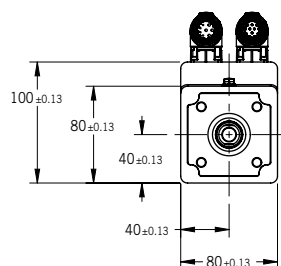
Todas las dimensiones en mm | Los dibujos y modelos de preventa son representativos y están sujetos a cambios.

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

DIMENSIONES GTF080

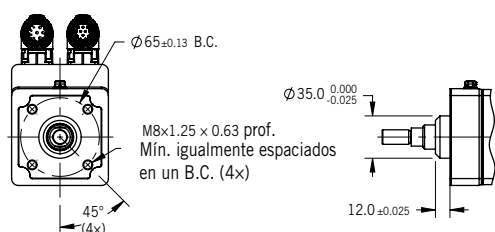
ACTUADOR BASE GTF080



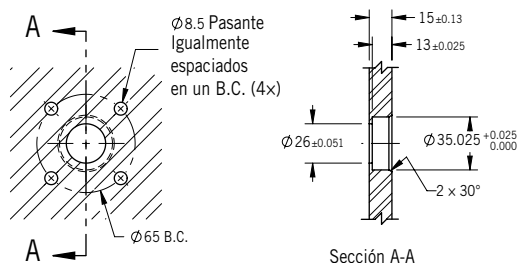
Nota:* Agregue 40 mm a la longitud total si pide un freno.

DIMENSIONES DE LA INTERFAZ DE MONTAJE FRONTAL

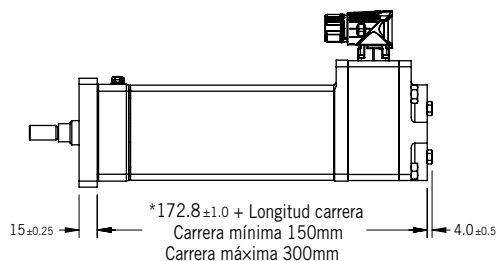
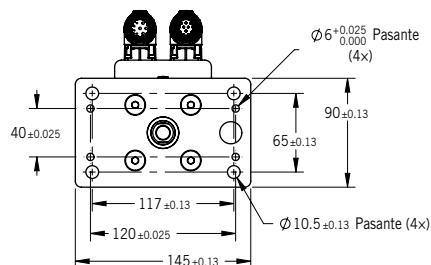
Dimensiones del actuador



Dimensiones de montaje del cliente

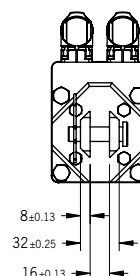
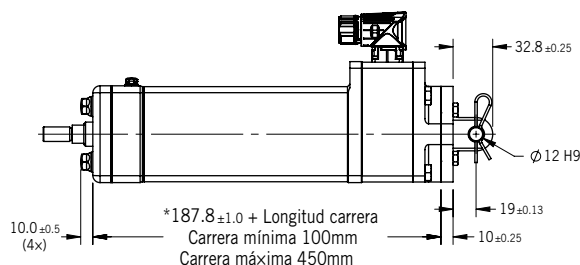
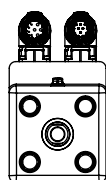


4 (CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE BRIDA DELANTERA)



Nota:* Agregue 40 mm a la longitud total si pide un freno.

7 (CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE HORQUILLA)



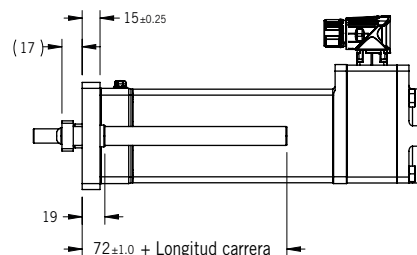
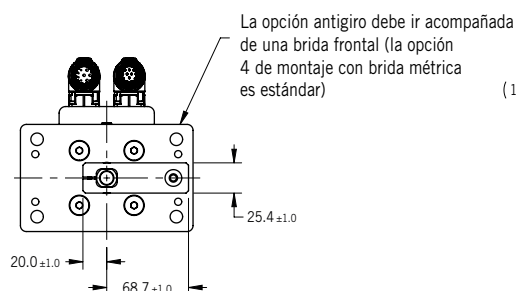
Nota:* Agregue 40 mm a la longitud total si pide un freno. | Se incluye pasador de horquilla Ø12 h9 (acero inoxidable 18-8).

Todas las dimensiones en mm | Los dibujos y modelos de preventa son representativos y están sujetos a cambios.

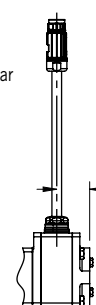
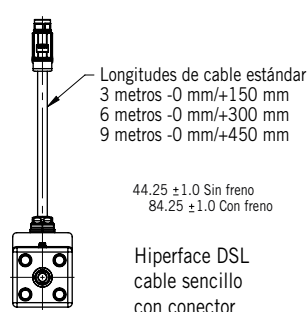
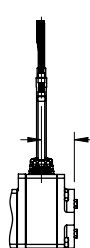
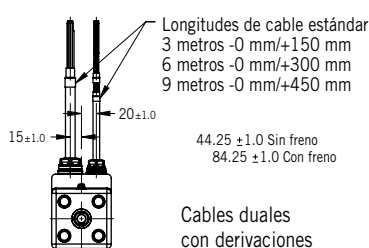
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

DIMENSIONES GTF080

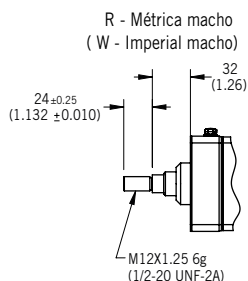
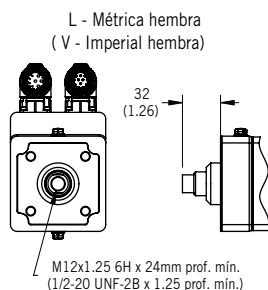
A (OPCIÓN ANTI-ROTACIÓN)



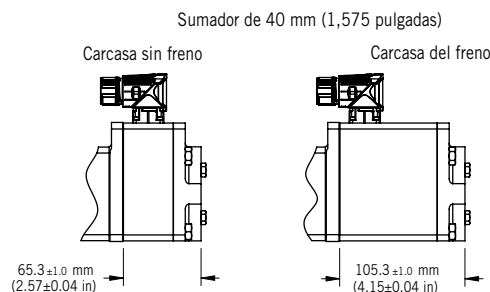
OPCIONES DE CABLE



TERMINACIONES

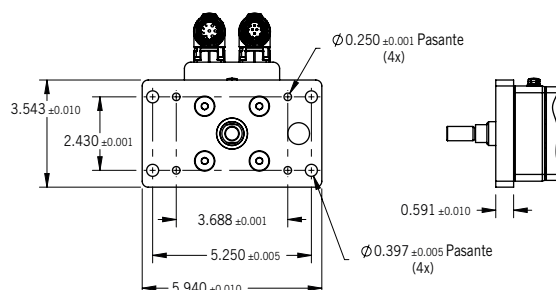


UBICACIÓN DEL FRENO ADICIONAL

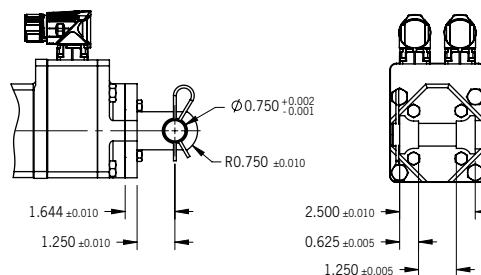


OPCIONES IMPERIALES DEL GTF080 (dimensiones en pulgadas)

G (Brida delantera GSX30)



H (Horquilla trasera GSX30)



Nota: se incluye pasador de horquilla Ø0,748/Ø0,746 (acero inoxidable 18-8).

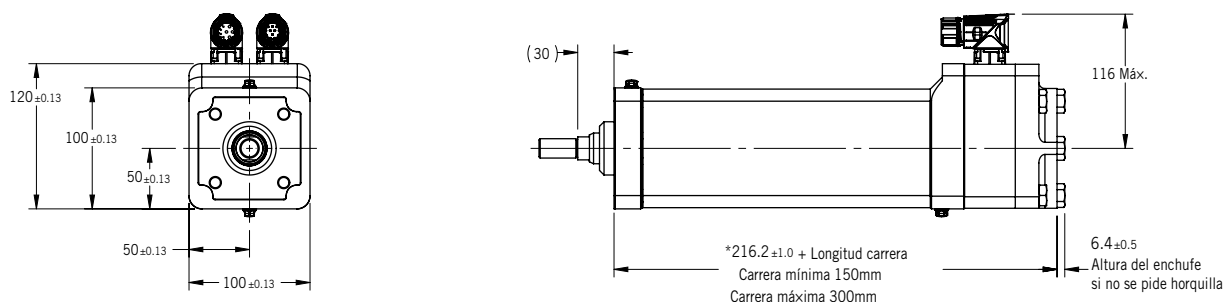
Todas las dimensiones en mm | Los dibujos y modelos de preventa son representativos y están sujetos a cambios.

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR[®] CURTISS-WRIGHT

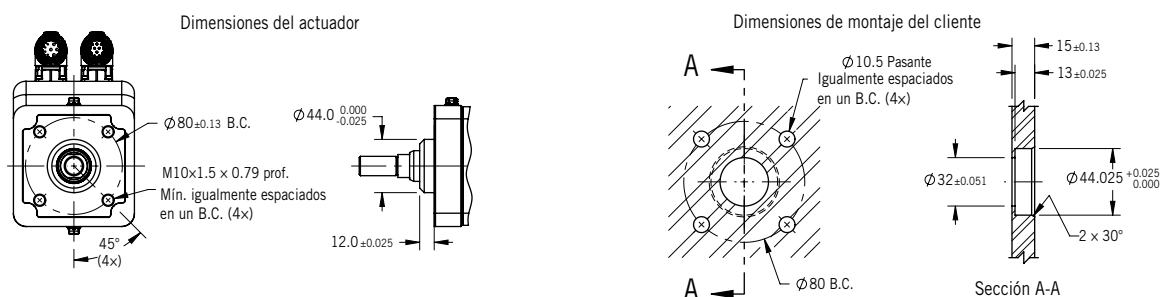
DIMENSIONES GTF100

ACTUADOR BASE GTF100

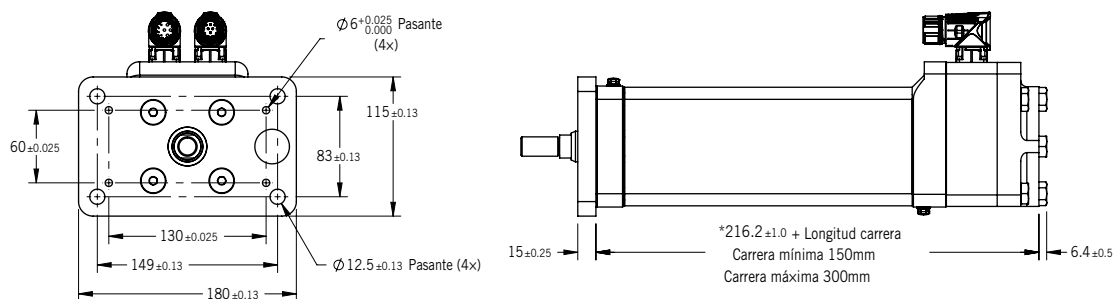


Nota:* Agregue 40 mm a la longitud total si pide un freno.

DIMENSIONES DE LA INTERFAZ DE MONTAJE FRONTAL

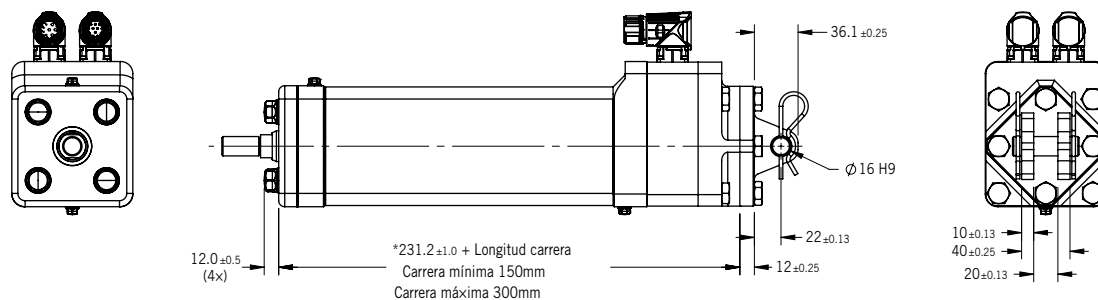


4 (CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE BRIDA DELANTERA)



Nota:* Agregue 40 mm a la longitud total si pide un freno.

7 (CONFIGURACIÓN DE MONTAJE DE HORQUILLA)



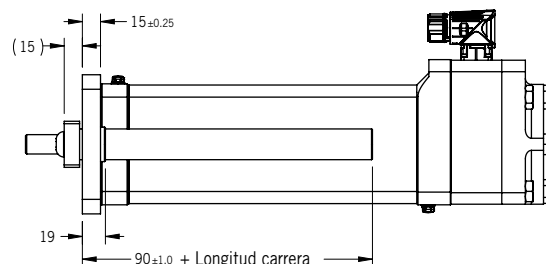
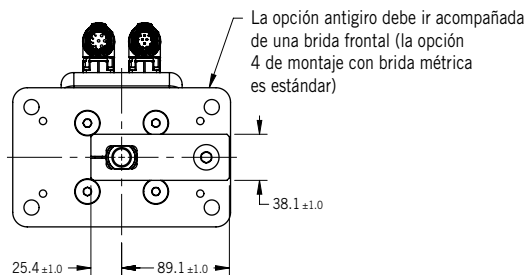
Nota:* Agregue 40 mm a la longitud total si pide un freno. † Se incluye pasador de horquilla Ø16 h9 (acero inoxidable 17-4).

Todas las dimensiones en mm † Los dibujos y modelos de preventa son representativos y están sujetos a cambios.

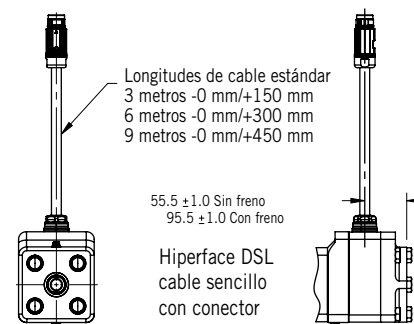
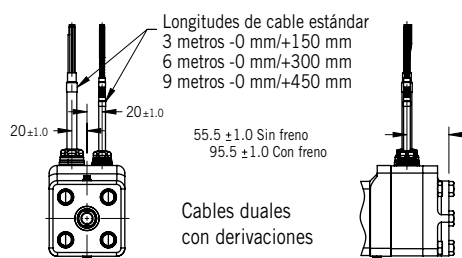
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

DIMENSIONES GTF100

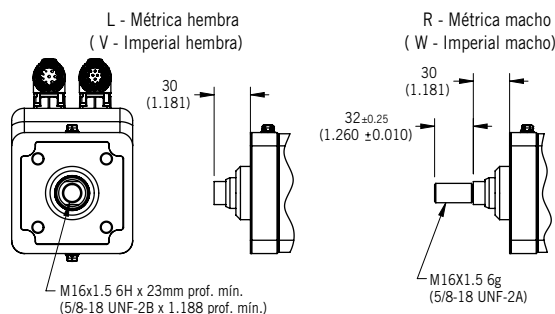
A (OPCIÓN ANTI-ROTACIÓN)



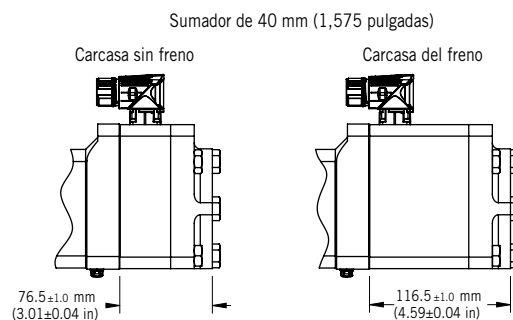
OPCIONES DE CABLE



TERMINACIONES

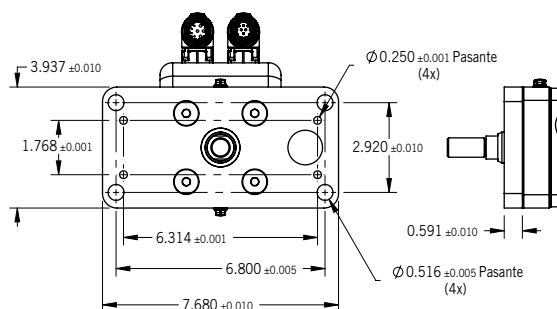


UBICACIÓN DEL FRENO ADICIONAL

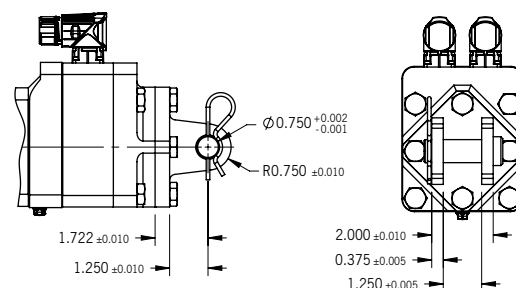


OPCIONES IMPERIALES DEL GTF100 (dimensiones en pulgadas)

G (Brida delantera GSX40)



H (Horquilla trasera GSX40)



Nota: se incluye pasador de horquilla Ø0,748/Ø0,746 (acero inoxidable 18-8).

Todas las dimensiones en mm | Los dibujos y modelos de pre-venta son representativos y están sujetos a cambios.

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

TIPOS DE RESPUESTA PARA GTF

LLAMADAS DE DESIGNACIÓN DE UNIDAD / RETROALIMENTACIÓN

Fabricantes de unidades	Código cableado y alineación	Resolución	Codificador incremental	Codificador absoluto Hiperface de SICK	Codificador absoluto Hiperface DSL de SICK	Encoder absoluto Heidenhain Endat 2.1 ¹	Encoder absoluto Heidenhain Endat 2.2 ²
AMK	AK	R1A1				H1A1	
B&R Automation	BR	R1A1				H1A2	H3A8 ³
Baldor	BD	R1A1				H1A1	
Baumüller	BM	R1A1		S1A1		H1A2	
Beckhoff Automation	BE				S4C0 ³	H1A2	H3C2 ³
Control Technologies / Nidec	CT	R2B1	E1B2	S1B1		H1B2	
Elau / Schneider	EU			S1A1 ⁴			
Elmo Motion Control	EL	R1B1	E1B2			H1B2	
Curtiss-Wright Exlar	EX	R1A1	E1A2	S1A2		H1A2	
Curtiss-Wright Exlar Flying Lead Cables	EX	R1Zx ⁵	E1Zx ⁵	S1Zx ⁵		H1Zx ⁵	
Infranor	IF	R1B2		S1B2			
Bosch Rexroth	IN			S2D3 ⁴		H1D3	
Kollmorgen	KM	R2A1	E1A2			H1A2	
LTI	LS	R2A1		S1A2			
Lenze	LZ	R1B1		S1B1			
Parker	PC	R1B1	E1B2			H1B2	
Rockwell Automation	RA		E1C2	S1C24	S3C04		
Rockwell Automation Extension Cable with Connector	RA				S3Kx ^{4,5}		
Siemens	SM	R1B1				H1B2	
Stober Drives	SB	R4A1				H1A1	

1 Serie síncrona EnDat 2.1 con señales incrementales de 1 Vpp (EnDat01) | 2 Serie síncrona EnDat 2.2 sin señales incrementales (EnDat22)

3 Apoya la seguridad funcional | 4 El codificador está preprogramado para funcionar con los servoaccionamientos del fabricante.

5 x=Consulte las opciones de longitud en las tablas de comentarios y conectores a continuación

Respuestas	
R1 – Resolución, 2 polos, 5 kHz, 4 V, relación de transformación 0,5 ± 10 %	S2 – SICK Hiperface, codificador absoluto multivuelta SKM36, 18 bits, Bosch-Rexroth
R2 – Resolución, 2 polos, 7 kHz, 4,25 V, relación de transformación 0,47 ± 5 %	S3 – SICK Hiperface DSL, codificador absoluto multivuelta EKM36, 18 bits
R4 Resolución, 2 polos, 10 kHz, 7 V, relación de transformación 0,5±5%	S4 – SICK Hiperface DSL, codificador absoluto multivuelta EKM36, 18 bits, seguridad funcional
E1 – Codificador incremental, 2048 PPR (8192 cuentas), 8 polos, 5 V, pulso de índice, conmutación Hall, 5 V CC	H1 – Codificador absoluto multivuelta Heidenhain EnDat 2.1, EQN 1125, 13 bits
S1 – SICK Hiperface, codificador absoluto multivuelta SKM36, 18 bits	H3 – Encoder absoluto multivuelta Heidenhain EnDat 2.2, EQN 1135, 23 bits, seguridad funcional

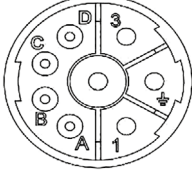
Conectores de alimentación	Conectores de retroalimentación
A = Conector en ángulo recto M23 de 8 pines, tamaño 1, TE BEDC110MR11001216000 o equivalente.	0 = Señal de retroalimentación cableada a través del conector de alimentación
B = Conector en ángulo recto, tamaño 1, M23 de 6 pines, TE BEDC106MR14001216000 o equivalente.	1 = 12 pines M23 tamaño 1, tipo P, conector en ángulo recto, TE AEDC052MS06001215000 o equivalente.
C = Conector en ángulo recto M23 de 9 pines, tamaño 1, TE BEDC091MR30001216000 o equivalente.	2 = 17 pines M23 tamaño 1, tipo E, conector en ángulo recto, TE AEDC113MS06001215000 o equivalente.
D = Conector en ángulo recto M23 de 4+5 pines, tamaño 1, Bosch Rexroth R911309687	3 = Conector en ángulo recto M23 de 10 pines, tamaño 1, Bosch Rexroth R911309733
K = Cable de extensión con conector recto de 9 pines M23 tamaño 1, TE BKUA145MR30550200000 o equivalente	5 = 8 pines M12, conector recto
Z = Cables de conexión en línea para alimentación y retroalimentación ¹	8 = 12 pines M23 tamaño 1, serie 615 ITEC, conector en ángulo recto, TE EEDA001MR02000600000 o equivalente.
	C = longitud de cable de 3 metros ¹
	D = longitud de cable de 6 metros ¹
	E = longitud de cable de 9 metros ¹

1 Sólo disponible para la línea de productos GTF

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

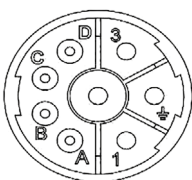
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

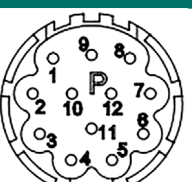
AMK-RESOLVER (AK-R1A1) - Resolución estándar con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	TH	
B	TH	
C	BR +	
D	BR OV	

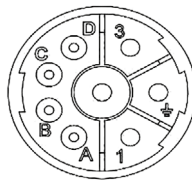
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	+ Sin	
2	- Sin	
3	+ Cos	
4	- Cos	
5	-	
6	-	
7	-	
8	Blindaje	
9	+ UREF	
10	- UREF	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	-	

AMK-HEIDENHAIN (AK-H1A1) - EnDat 2.2 Encoder absoluto multivuelta Heidenhain EQN1125 - Cableado del motor ED/EK con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	TH	
B	TH	
C	BR +	
D	BR OV	

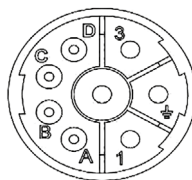
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	G2N	
2	G2I	
3	G1N	
4	G1I	
5	O5P	
6	GND	
7	CLK+	
8	CLK-	
9	DAT+	
10	DAT-	
11	O5P	
12	GND	
Caja del actuador	-	

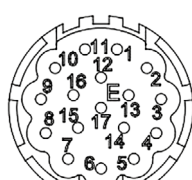
B & R AUTOMATION-RESOLVER (BR-R1A1) - Resolución estándar con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	PT1000	
B	PT1000	
C	Brake+	
D	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	-	
2	-	
3	Cos+	
4	Sin+	
5	Ref+	
6	-	
7	Cos-	
8	Sin-	
9	Ref-	
10	-	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	-	Referencia del fabricante del cable 8CRXX.12-1

B&R AUTOMATION-HEIDENHAIN (BR-H1A2) - EnDat 2.2 Heidenhain EQN1125 encoder absoluto multivuelta - 8LS/8LM cableado del motor con conectores M23

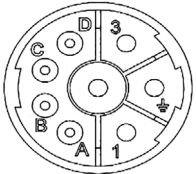
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	PT1000	
B	PT1000	
C	Brake+	
D	Brake-	

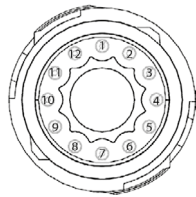
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Up Sense	
2	-	
3	-	
4	OV Sense	
5	-	
6	-	
7	Up voltage supply	
8	Clock	
9	Clock	
10	OV voltage supply	
11	-	
12	B+	
13	B-	
14	Data	
15	A+	
16	A-	
17	Data-	
Caja del actuador	-	Referencia del fabricante del cable 8CEXX.12-1

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

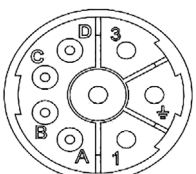
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

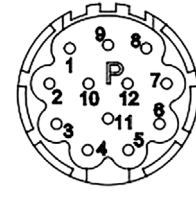
B&R AUTOMATION-HEIDENHAIN (BR-H3A8) - Heidenhain EnDat 2.2, EQN 1135 Encoder absoluto multivuelta, 23 bits, seguridad funcional - Cableado de motor 8LS/8LM con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	PT1000	
B	PT1000	
C	Brake+	
D	Brake-	

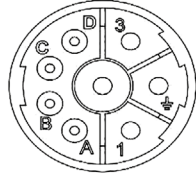
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	12.5VDC	
2	D	
3	D/	
4	T	
5	T/	
6	-	
7	Com 1	
8	-	
9	-	
10	-	
11	-	
12	-	

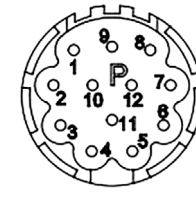
BALDOR-RESOLVER (BD-R1A1) - Resolver estándar con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	GND	
3	W	
4	V	
A	Therm	
B	Therm	
C	Brake+	
D	Brake-	

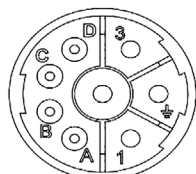
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R1 Ref Hi	
2	R2 Ref Lo	
3	S1 Cos+	
4	S3 Cos-	
5	S2 Sin+	
6	S4 Sin-	
7	-	
8	-	
9	-	
10	-	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	Shield	

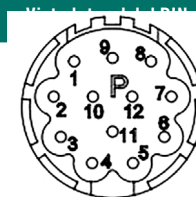
BALDOR-HEIDENHAIN (BD-H1A1) - EnDat 2.2 Heidenhain EQN1125 encoder absoluto multivuelta - Cableado del motor ED/EK con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	T1	
2	Earth/Ground	
3	T3	
4	T2	
A	Thermal Switch	
B	Thermal Switch	
C	Brake+	
D	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Data-	
2	Sin+	
3	0	
4	Cos+	
5	Clock-	
6	-	
7	Clock+	
8	Cos-	
9	5 volt	
10	DGND	
11	Sin-	
12	Data+	
Caja del actuador	-	

BAUMUELLER-RESOLVER (BM-R1A1) - Resolver estándar con conectores M23

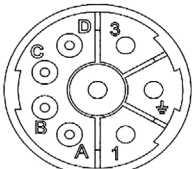
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Phase U	
2	PE	
3	Phase W	
4	Phase V	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

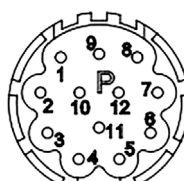
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Cos -	
2	-	
3	-	
4	-	
5	Sin -	
6	Sin +	
7	-	
8	Cos +	
9	-	
10	Ref +	
11	-	
12	Ref -	
Caja del actuador	Shield	

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

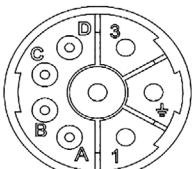
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

BAUMUELLER-SICK (BM-S1A1) - SICK Hiperface SKM36 encoder absoluto multivuelta - Cableado del motor SH con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Phase U	
2	PE	
3	Phase V	
4	Phase W	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	PT1000	
D	PT1000	

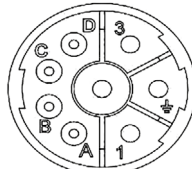
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Ref Cos	
2	Daten +	
3	-	
4	-	
5	Sin	
6	Ref Sin	
7	Daten -	
8	Cos	
9	-	
10	GND	
11	-	
12	+V	
Caja del actuador		-

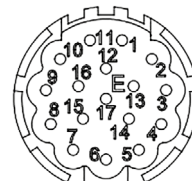
BAUMUELLER-HEIDENHAIN (BM-H1A2) - EnDat 2.2 Heidenhain EQN1125 encoder absoluto multivuelta - 8LS/8LM cableado del motor con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Phase U	
2	PE	
3	Phase V	
4	Phase W	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

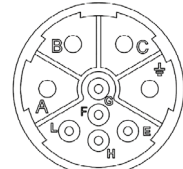
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Up Sense	
2	-	
3	-	
4	0V Sense	
5	PT1000	
6	PT1000	
7	Up voltage supply	
8	Clock	
9	Clock -	
10	0V voltage supply	
11	-	
12	B+	
13	B-	
14	Data	
15	A+	
16	A-	
17	Data -	
Caja del actuador		-

BECKHOFF AUTOMATION-HEIDENHAIN (BE-H1A2) - EnDat 2.2 Heidenhain EQN1125 encoder absoluto multivuelta -AM3XXX cableado del motor con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	PT1000	
D	PT1000	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	B-	
2	0V voltage supply	
3	A-	
4	Up voltage supply	
5	Data	
6	-	
7	-	
8	Clock	
9	B+	
10	0V Sense	
11	A+	
12	Up Sense	
13	Data -	
14	-	
15	Clock -	
16	-	
17	-	
Caja del actuador		-

BECKHOFF AUTOMATION-HEIDENHAIN (BE-H3C2) - EnDat 2.2 Heidenhain EQN1135 encoder absoluto multivuelta -23 bits, seg. funcional con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
A	U	
B	V	
C	W	
D	PE	
E	PT1000-	
F	Shield	
G	Brake+	
H	PT1000	
L	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	-	
2	GND	
3	-	
4	5 Vdc (±10%)	
5	Data; DX+ Data	
6	Us 11 Vdc	
7	-	
8	Clock; CLK+	
9	-	
10	GND sense	
11	-	
12	5V sense	
13	Data; DX-	
14	-	
15	Clock; CLK-	
16	-	
17	-	
Caja del actuador		-

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

BECKHOFF AUTOMATION-SICK ABSOLUTE ENCODER (BES4C0) –
Hiperface DSL, EKM36 Codificador absoluto multivuelta,
18 bits con conector M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
A	U	
B	V	
C	W	
D	PE	
E	PT1000-/OCT	
F	Shield	
G	Brake+	
H	PT1000+/OCT+	
L	Brake	

CONTROL TECHNIQUES-RESOLVER (CT-R2B1) - Resolver estándar -
Cableado del motor FM/HD con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	S	
3	GND	
4	T	
5	Brake+	
6	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 Referencia del fabricante del cable SRBBBBXXXX /SRBBABXXXX
1	Excitation High	
2	Excitation Low	
3	Cos High	
4	Cos Low	
5	Sin High	
6	Sin Low	
7	Therm Switch	
8	Therm Switch	
9	-	
10	-	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	Shield	

CONTROL TECHNIQUES-ENCODER (CT-E1B2) - Codificador incremental
estándar - Cableado del motor FM/HD con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	S	
3	GND	
4	T	
5	Brake+	
6	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 Referencia del fabricante del cable S1BAAAXXXX
1	Therm Switch	
2	Therm Switch	
3	-	
4	U	
5	U/	
6	V	
7	V/	
8	W	
9	W/	
10	A	
11	Z	
12	Z/	
13	A/	
14	B	
15	B/	
16	+ 5 VDC	
17	0V	
Caja del actuador	-	

CONTROL TECHNIQUES-SICK (CT-S1B1)– SICK Hiperface SKM36 encoder
absoluto multivuelta - Cableado del motor FM/HD con conectores M23

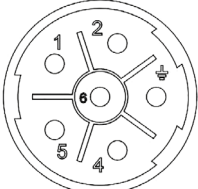
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	S	
3	GND	
4	T	
5	Brake+	
6	Brake-	

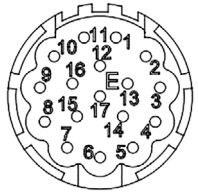
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 Referencia del fabricante del cable SSBCABXXXX
1	Ref Cos	
2	Daten +	
3	Daten -	
4	Cos	
5	Sin	
6	Ref Sin	
7	Therm Switch	
8	Therm Switch	
9	Screen	
10	Com	
11	-	
12	+V	
Caja del actuador	-	

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

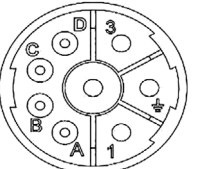
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

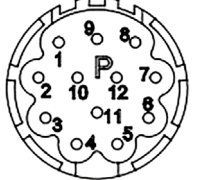
CONTROL TECHNIQUES-HEIDENHAIN (CT-H1B2) - EnDat 2.2 Heidenhain EQN1125 encoder absoluto multivuelta Unidrive M75x con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	S	
¥	GND	
4	T	
5	Brake+	
6	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	PT1000	
2	PT1000	
3	-	
4	-	
5	-	
6	-	
7	-	
8	Clock +	
9	Clock -	
10	A+	
11	Data +	
12	Data -	
13	A-	
14	B+	
15	B-	
16	+ 5 VDC	
17	COM	
Caja del actuador	Shield	

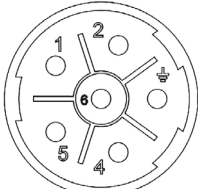
ELAU-SICK (EU-S1A1) - SICK HiPerface SKM36 encoder absoluto multivuelta - Cableado del motor SH con conectores M23

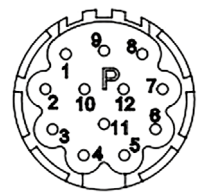
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U (1)	
2	PE	
3	W (3)	
4	V (2)	
A	br+ (8)	
B	br- (7)	
C	PT1000	
D	PT1000	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	REFCOS	
2	RS485+	
3	-	
4	-	
5	SIN	
6	REFSIN	
7	RS485-	
8	COS	
9	-	
10	GND	
11	-	
12	Us	
Caja del actuador	-	

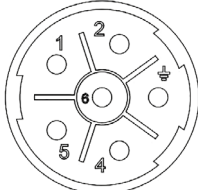
Referencia del fabricante del cable
- Cable del codificador absoluto de la serie SH

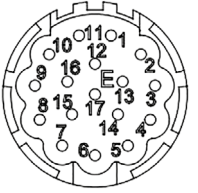
ELMO-RESOLVER (EL-R1B1) - Resolver estándar con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	M1	
2	M3	
¥	PE	
4	Brake-	
5	M2	
6	Brake+	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	-	
2	-	
3	Sin- S4	
4	Cos- S3	
5	Ref R2	
6	-	
7	Sin+ S2	
8	Cos+ S1	
9	Ref R1	
10	-	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	Shield	

ELMO-RESOLVER (EL-E1B2) - Resolver estándar con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	M1	
2	M3	
¥	PE	
4	Brake-	
5	M2	
6	Brake+	

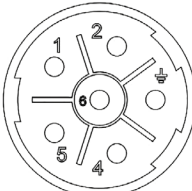
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Power Supply 5V	
2	Therm Switch	
3	Power Supply 0V	
4	HC +	
5	HC -	
6	HA +	
7	HA -	
8	HB +	
9	HB -	
10	A +	
11	A -	
12	B +	
13	B -	
14	Z +	
15	Z -	
16	-	
17	Therm Switch	
Caja del actuador	-	

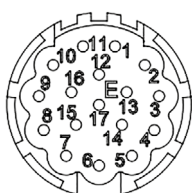
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

EXLAR® CURTISS-WRIGHT

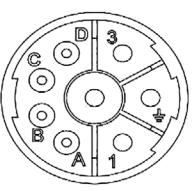
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

ELMO-HEIDENHAIN (EL-H1B2) - EnDat 2.2 Encoder absoluto multivuelta Heidenhain EQN1125 con conectores M23

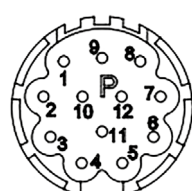
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	W	
3	PE	
4	Brake-	
5	V	
6	Brake+	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	B-	
2	0V voltage supply	
3	A-	
4	Up voltage supply	
5	Data	
6	-	
7	Therm Switch	
8	Clock	
9	B+	
10	0V Sense	
11	A+	
12	Up Sense	
13	Data -	
14	Therm Switch	
15	Clock -	
16	-	
17	-	
Caja del actuador	-	

EXLAR-RESOLVER (EX-R1A1) - Resolver estándar con conectores M23

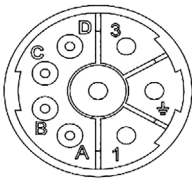
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	GND	
3	T	
4	S	
A	A Brake+	
B	B Brake-	
C	C -	
D	D -	

AC (4): CBL-PWRB1-SMI-XXX
DC (D): CBL-PWRB2-SMI-XXX

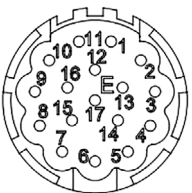
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	-	
2	Therm Switch	
3	- Cos	
4	- Sin	
5	- Exc	
6	Therm Switch	
7	+ Cos	
8	+ Sin	
9	+ Exc	
10	-	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	Shield	

CBL-RESOL-SMI-XXX

EXLAR-ENCODER (EX-E1A2) - Codificador incremental estándar de 2048 líneas con conectores M23

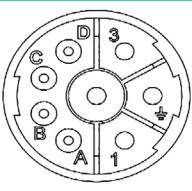
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	GND	
3	T	
4	S	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

AC (4): CBL-PWRB1-SMI-XXX
DC (D): CBL-PWRB2-SMI-XXX

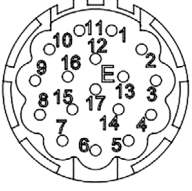
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	B-	
2	B	
3	A	
4	A-	
5	Z	
6	Z-	
7	GND	
8	Therm Switch	
9	Therm Switch	
10	+5VDC	
11	-	
12	W-	
13	V-	
14	U-	
15	W	
16	V	
17	U	
Caja del actuador	-	

CBL-ENCOD-SMI-XXX

EXLAR-SICK (EX-S1A2) - SICK Hiperface SKM36 codificador absoluto multivuelta con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	GND	
3	T	
4	S	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

AC (4): CBL-PWRB1-SMI-XXX
DC (D): CBL-PWRB2-SMI-XXX

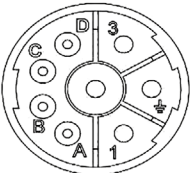
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Sin +	
2	Com	
3	Cos +	
4	+ 5V	
5	Ref +	
6	-	
7	Therm Switch	
8	-	
9	Sin -	
10	-	
11	Cos -	
12	-	
13	Ref -	
14	Therm Switch	
15	-	
16	-	
17	-	
Caja del actuador	-	

CBL-ABSOL-SMI-XXX

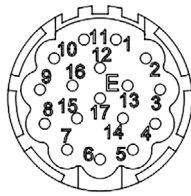
SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

EXLAR-HEIDENHAIN (EX-H1A2) - EnDat 2.2 Encoder absoluto multivuelta Heidenhain EQN1125 con conectores M23

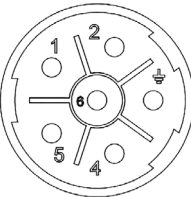
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

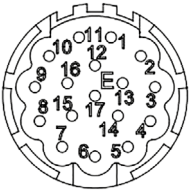
AC (4): CBL-PWRB1-SMI-XXX
DC (D): CBL-PWRB2-SMI-XXX

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	B-	
2	0V voltage supply	
3	A-	
4	Up voltage supply	
5	Data	
6	-	
7	Therm Switch	
8	Clock	
9	B+	
10	0V Sense	
11	A+	
12	Up Sense	
13	Data -	
14	Therm Switch	
15	Clock -	
16	-	
17	-	
Caja del actuador	-	

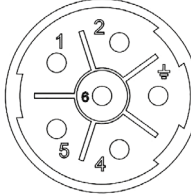
CBL-ABSOL-SMI-XXX

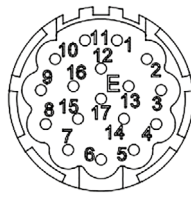
INFRANOR-RESOLVER (IF-R1B2) - Resolver estándar con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	S	
¥	GND	
4	T	
5	Brake+	
6	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	S2	
2	S4	
3	S3	
4	S1	
5	R1	
6	R2	
7	-	
8	-	
9	-	
10	-	
11	-	
12	Therm	
13	Therm	
14	-	
15	-	
16	-	
17	-	
Caja del actuador	-	

INFRANOR-SICK (IF-S1B2) - SICK Hiperface SKM36 codificador absoluto multivuelta con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	R	
2	S	
¥	GND	
4	T	
5	Brake+	
6	Brake-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Sin +	
2	Sin -	
3	Cos +	
4	Cos -	
5	Ref +	
6	Ref -	
7	-	
8	-	
9	-	
10	Com	
11	+ 5V	
12	PT1000	
13	PT1000	
14	-	
15	-	
16	-	
17	0	
Caja del actuador	-	

BOSCH-REXROTH-SICK (IN-S2D3) - Encoder absoluto multivuelta SICK Hiperface - Cableado del motor MSK con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
U1	Phase U	
V1	Phase V	
W1	Phase W	
PE	Earth	
5	PT1000	
6	PT1000	
7	Brake+	
8	Brake-	
9	-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Vcc_Encoder	
2	GND_Encoder	
3	A+	
4	A-	
5	B+	
6	B-	
7	EncData+	
8	EncData-	
9	-	
10	-	

Referencia del fabricante del cable RKG4200

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

BOSCH-REXROTH-HEIDENHAIN (IN-H1D3) - EnDat Heidenhain EQN1125 multivuelta absoluto Indra cableado de accionamiento con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
U1	Phase U	
V1	Phase V	
W1	Phase W	
PE	Earth	
5	PT1000	
6	PT1000	
7	Brake+	
8	Brake-	
9	-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Vcc_Encoder	
2	GND_Encoder	
3	A+	
4	A-	
5	B+	
6	B-	
7	Data+	
8	Data-	
9	Clock	
10	Clock-	

KOLLMORGEN-RESOLVER (KM-R2A1) - Resolver estándar - Cableado del motor AKM con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	GND	
3	W	
4	V	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	-	
2	Therm Switch	
3	Cos Lo (S4)	
4	Sin Lo (S3)	
5	Ref Lo (R2)	
6	Therm Switch	
7	Cos Hi (S2)	
8	Sin Hi (S1)	
9	Ref Hi (R1)	
10	-	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	Shield	

KOLLMORGEN-ENCODER (KM-E1A2) - Encoder incremental estándar - Cableado del motor AKM con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	PE	
3	W	
4	V	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	B+	
2	B-	
3	A+	
4	A-	
5	Z	
6	Z-	
7	GND	
8	Therm Switch	
9	Therm Switch	
10	Vcc	
11	-	
12	U-	
13	V-	
14	W-	
15	U	
16	V	
17	W	
Caja del actuador	-	

LTI-RESOLVER (LS-R2A1) - Resolver estándar - Cableado del motor AKM con conectores M23

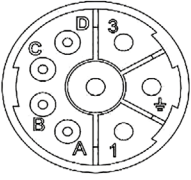
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	GND	
3	W	
4	V	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	-	
D	-	

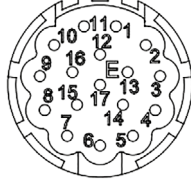
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	(S1) Cos +	
2	(S3) Cos -	
3	(S2) Sin +	
4	(S4) Sin -	
5	-	
6	(R1) Ref +	
7	(R2) Ref -	
8	-	
9	-	
10	-	
11	PT1000+	
12	PT1000-	
Caja del actuador	-	

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

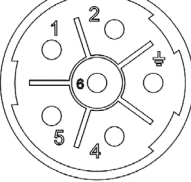
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

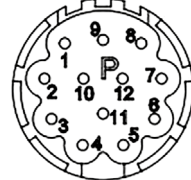
LTI-SICK (LS-S1A2) - SICK Hiperface SKM36 encoder absoluto multivuelta con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Phase U	
2	Protective Earth	
3	Phase W	
4	Phase V	
A	Brake+	
B	Brake-	
C	PT1000	
D	PT1000	

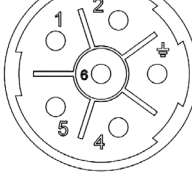
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	COS+	
2	REFCOS	
3	SIN+	
4	REFSIN	
5	-	
6	-	
7	GND	
8	-	
9	Us 7-12v	
10	Dataen+ RS485	
11	Dataen- RS485	
12	-	
13	-	
14	-	
15	-	
16	-	
17	-	
Caja del actuador	-	

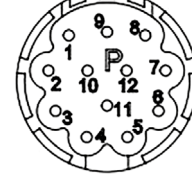
LENZE-RESOLVER (LZ-R1B1) - Resolver estándar - Cableado del motor MCS con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Y1 / BD1	
2	Y2 / BD2	
¥	PI	
4	U	
5	V	
6	W	

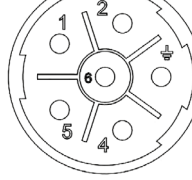
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	+ Ref	
2	- Ref	
3	-	
4	+ Cos	
5	- Cos	
6	+ Sin	
7	- Sin	
8	-	
9	-	
10	-	
11	PT1000	
12	PT1000	
Caja del actuador	-	Referencia del fabricante del cable - Cable Resolver Serie MCS

LENZE-ENCODER (LZ-S1B1) - SICK Hiperface SKM36 encoder absoluto multivuelta con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Y1 / BD1	
2	Y2 / BD2	
¥	PI	
4	U	
5	V	
6	W	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	+ SIN	
2	- COS	
3	+ COS	
4	+ 8 V	
5	Mass	
6	- RS485	
7	+ RS485	
8	-	
9	- SIN	
10	-	
11	PT1000	
12	PT1000	
Caja del actuador	-	Referencia del fabricante del cable - Cable de codificador absoluto serie MCS

PARKER-RESOLVER (PC-R1B1) - Cableado estándar del motor Resolver -SMH con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	V	
¥	PE	
4	Brake+	
5	Brake-	
6	W	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Sin -	
2	Sin +	
3	-	
4	-	
5	-	
6	-	
7	Ref -	
8	PT1000	
9	PT1000	
10	Ref +	
11	Cos +	
12	Cos -	
Caja del actuador	Shield	Referencia del fabricante del cable - Cable del codificador incremental de la serie SMH

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

PARKER-ENCODER (PC-E1B2) - Encoder incremental estándar - Cableado del motor serie MPP con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	V	
3	PE	
4	Brake+	
5	Brake-	
6	V	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	A-	
2	A+	
3	-	
4	Hall 1	
5	Hall 3	
6	Hall 2	
7	Ground	
8	+5 vdc	
9	Therm Switch	
10	-	
11	B	
12	B -	
13	Therm Switch	
14	-	
15	Z+	
16	Z-	
17	-	
Caja del actuador	-	

PARKER-HEIDENHAIN (PC-H1B2) - EnDat 2.2 Encoder absoluto multivuelta Heidenhain EQN1125 con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	V	
3	PE	
4	Brake+	
5	Brake-	
6	W	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	CH A-	
2	CH A+	
3	-	
4	CLK +	
5	CLK -	
6	-	
7	Ground	
8	Vcc	
9	Therm	
10	-	
11	CH B+	
12	CH B-	
13	Therm	
14	Up	
15	Data +	
16	Data -	
17	-	
Caja del actuador	-	

ROCKWELL AUTOMATION-ENCODER (RA-E1C2) - Codificador incremental estándar - realimentación MPL tipo M con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
A	Phase U	
B	Phase V	
C	Phase W	
D	Ground	
E	-	
F	Brake+	
G	Brake-	
H	-	
L	-	

GTX060 & GTX080:
2090-CPBM7DF-16Axyy
GTX100: 2090-CPBM7DF-14Axyy

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	A(+)	
2	A(-)	
3	B(+)	
4	B(-)	
5	I(+)	
6	I(-)	
7	-	
8	-	
9	EPWR_5V	
10	Common	
11	-	
12	-	
13	Therm Switch	
14	Therm Switch	
15	S1	
16	S2	
17	S3	
Caja del actuador	-	

Referencia del fabricante del cable -
2090-CFBM7DF-CDAXyy

ROCKWELL AUTOMATION-SICK ABSOLUTE DSL ENCODER (RA-S3C0) - Hiperface, encoder absoluto multivuelta EKM36 con conectores M23

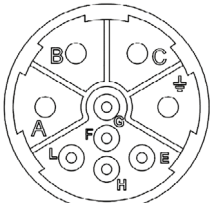
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
A	Phase U	
B	Phase V	
C	Phase W	
D	Ground	
E	Data +	
F	Brake+	
G	Brake-	
H	Data -	
L	-	

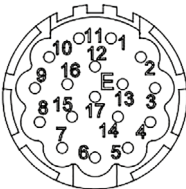
Referencia del fabricante del cable -
2090-CSBM1DE-14AA05

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

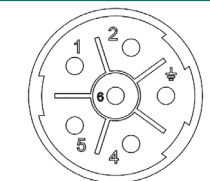
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

ROCKWELL AUTOMATION-SICK (RA-S1C2) - Hiperface, encoder absoluto multivuelta SKM36. Retroalimentación MPL tipo V (128 sen/cos) / Conectores M23. No compatible con unidades Kinetix 300.

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 GTX060 & GTX080: 2090-CPBM7DF-16Axyy GTX100: 2090-CPBM7DF-14Axyy
A	Phase U	
B	Phase V	
C	Phase W	
D	Ground	
E	-	
F	Brake+	
G	Brake-	
H	-	
L	-	

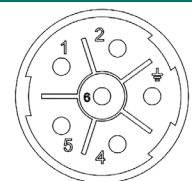
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 Referencia del fabricante del cable - 2090-CFBM7DF-CDAXyy
1	Sine +	
2	Sine -	
3	Cos +	
4	Cos -	
5	Data +	
6	Data -	
7	-	
8	-	
9	-	
10	ECOM	
11	+ 9 vdc	
12	-	
13	Therm Switch	
14	Therm Switch	
15	-	
16	-	
17	-	
Caja del actuador	-	

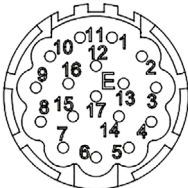
SIEMENS-RESOLVER (SM-R1B1) - Resolver estándar - Cableado del motor 1FK7 con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 GTX060 & GTX080: 6FX5002-5DA01-.... GTX100: 6FX5002-5DA11-....
1	U	
2	V	
3	GNYE	
4	BD1+	
5	BD2-	
6	W	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 Referencia del fabricante del cable - 6FX5002-2CF02-...
1	SIN	
2	*SIN	
3	-	
4	-	
5	-	
6	Shield	
7	-Vpp	
8	PT1000	
9	PT1000	
10	+Vpp	
11	COS	
12	*COS	
Caja del actuador	Shield	

SIEMENS-HEIDENHAIN (SM-H1B2) - EnDat 2.2 Encoder absoluto multivuelta Heidenhain EQN1125 - Cableado del motor 1FK7 con conectores M23

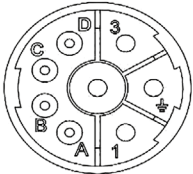
Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 GTX060 & GTX080: 6FX5002-5DA01-.... GTX100: 6FX5002-5DA11-....
1	U	
2	V	
3	GNYE	
4	BD1+	
5	BD2-	
6	W	

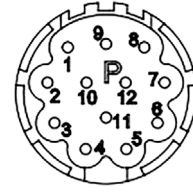
Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	 Referencia del fabricante del cable - 6FX.002-2DC36-....
1	A+	
2	A-	
3	+ data	
4	-	
5	+clock	
6	-	
7	M-Encoder	
8	PT1000	
9	PT1000	
10	P-Encoder	
11	B+	
12	B-	
13	- data	
14	-clock	
15	0 V Sense	
16	5 V Sense	
17	-	
Caja del actuador		-

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

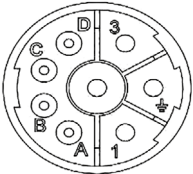
OPCIONES DE CABLEADO Y ALINEACIÓN

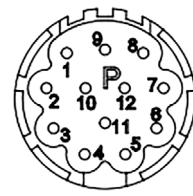
STOBER-RESOLVER (SB-R4A1) - Cableado del motor Resolver ED/EK estándar con conector M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	GND	
3	V	
4	W	
A	Brake	
B	Brake	
C	Therm Switch	
D	Therm Switch	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Sin + (S4)	
2	Sin - (S2)	
3	Cos + (S3)	
4	Cos - (S1)	
5	-	
6	-	
7	Erreg+ (R2)	
8	Erreg- (R1)	
9	-	
10	-	
11	-	
12	-	
Caja del actuador	-	

STOBER-HEIDENHAIN (SB-H1A1) - EnDat 2.2 Encoder absoluto multivuelta Heidenhain EQN1125 - Cableado del motor ED/EK con conectores M23

Distribución de pines del conector de alimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	U	
2	GND	
3	S	
4	T	
A	Brake	
B	Brake	
C	Therm Switch	
D	Therm Switch	

Distribución de pines del conector de retroalimentación		Vista lateral del PIN
Número PIN	Señal	
1	Clock +	
2	Up Sense	
3	-	
4	-	
5	Data -	
6	Data	
7	-	
8	Clock -	
9	-	
10	0V	
11	-	
12	Up	
Caja del actuador	-	

Referencia del
fabricante del cable - Cable de
codificador absoluto Stober

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

CÓDIGO DE PEDIDO

	GTF	AAA	BBB	CC	D	E	FF	GGGG	H	M	N
AAA = MOTOR/ACTUADOR INTEGRADO GTF											
060 = 60 mm											
080 = 80 mm											
100 = 100 mm											
BBB = LONGITUD DE CARRERA ESTÁNDAR¹											
	GTF060	GTF080	GTF100								
	80 mm	-	-								
	-	100 mm	-								
	150 mm	150 mm	150 mm								
	300 mm	300 mm	300 mm								
	-	450 mm									
CC = PASO DE HUSILLO DE RODILLOS											
01 = 2,54 mm											
02 = 5,08 mm											
04 = 10,2 mm (GTF060)											
05 = 12,7 mm (GTF080, GTF100)											
D = VOLTAJE DEL DEVANADO											
4 = 460 V CA máx.											
E = ROSCA Y TIPO DEL EXTREMO DE LA VARILLA											
L = Métrico hembra, acero inoxidable 17-4											
R = Macho métrico, acero inoxidable 17-4											
V = Hembra Imperial, Acero Inoxidable 17-4											
W = Macho Imperial, Acero inoxidable 17-4											
N = OTRAS OPCIONES											
N = Ninguno											
A = Conjunto antirrotación de acero inoxidable											
M = OPCIONES DE MONTAJE											
N = Montaje de cara roscada higiénica, con cara junta y sello del eje											
4 = Brida frontal de acero inoxidable, sistema métrico higiénico (ISOMF1)											
G = Brida frontal de acero inoxidable, higiénica. Imperial											
7 = Cubierta facial higiénica con sistema métrico (ISO MP2). Horquilla trasera de acero inoxidable											
H = Cubierta facial higiénica con acero inoxidable imperial. Horquilla trasera de acero											
H = FRENO DE RETENCIÓN INTERNO											
N = Sin freno											
B = Freno de retención interno, electrónico											
Liberado											
GGGG = DISPOSITIVO DE RETROALIMENTACIÓN Y CONECTORES											
Ver tabla en la siguiente página											
FF = CABLEADO Y ALINEACIÓN											
Ver tabla en la siguiente página											

1. Longitudes de carrera no imperiales disponibles en incrementos de 25 mm. Pueden aplicarse plazos de entrega más largos.

Para cables y accesorios, consulte la página 196.

Para las opciones o elementos especiales que no figuran arriba o para operación a temperatura extendida, contacte con nuestra oficina.

SERIE GTF-F. ACTUADORES DE MOTOR INTEGRADO ELÉCTRICOS PARA LA INDUSTRIA ALIMENTARIA

LLAMADAS DE DESIGNACIÓN DE UNIDAD/RETROALIMENTACIÓN

Fabricantes de unidades	Cableado y Alineación Código	Resolvedor	Encoder incremental	Encoder absoluto Hiperface de SICK	Encóder absoluto Hiperface DSL de SICK	Encóder absoluto Heidenhain Endat 2.1 ¹	Encóder absoluto Heidenhain Endat 2.2 ²
AMK	AK	R1A1				H1A1	
B&R Automation	BR	R1A1				H1A2	H3A8 ³
Baldor	BD	R1A1				H1A1	
Baumüller	BM	R1A1		S1A1		H1A2	
Beckhoff Automation	BE				S4C0 ³	H1A2	H3C2 ³
Control Technologies / Nidec	CT	R2B1	E1B2	S1B1		H1B2	
Elau / Schneider	EU			S1A1 ⁴			
Elmo Motion Control	EL	R1B1	E1B2			H1B2	
Curtiss-Wright Exlar	EX	R1A1	E1A2	S1A2		H1A2	
Curtiss-Wright Exlar Flying Lead Cables	EX	R1Zx ⁵	E1Zx ⁵	S1Zx ⁵		H1Zx5	
Infranor	IF	R1B2		S1B2			
Bosch Rexroth	IN			S2D3 ⁴		H1D3	
Kollmorgen	KM	R2A1	E1A2			H1A2	
LTI	LS	R2A1		S1A2			
Lenze	LZ	R1B1		S1B1			
Parker	PC	R1B1	E1B2			H1B2	
Rockwell Automation	RA		E1C2	S1C2 ⁴	S3C0 ⁴		
Rockwell Automation Extension Cable with Connector	RA				S3Kx ^{4,5}		
Siemens	SM	R1B1				H1B2	
Stober Drives	SB	R4A1				H1A1	

1 Serie síncrona EnDat 2.1 con señales incrementales de 1 Vpp (EnDat01)

2 Serie síncrona EnDat 2.2 sin señales incrementales (EnDat22)

3 Apoya la seguridad funcional

4 El codificador está preprogramado para funcionar con los servoaccionamientos del fabricante.

5 x=Consulte las opciones de longitud en las tablas de comentarios y conectores.